

Département d'Automatique, Télécommunication et d'Electronique

Projet de Fin d'Etudes

Pour l'obtention du diplôme de Master

Filière : Automatique

Spécialité : Automatique et système

Thème

**Supervision et commande d'un bâtiment YORK margarinerie via
un HMI TP1200 Comfort CEVITAL**

Préparé par :

- HADDADI Kenza
- HAMDI Yasmine

Dirigé par :

Mm MEZZAH.S
Mr. GOUDJIL.A

Examiné par :

Mm BELLAHSENE.N
Mr. KACIMI.M

Remerciements

Au terme de ce travail, je tiens à exprimer ma profonde gratitude à notre cher professeur, encadreur Mme MEZZAH pour le temps qu'elle a consacré et pour les précieuses informations qu'elle nous a prodiguées avec intérêt et compréhension, et aussi notre Co-encadrant Mr. GOUDJIL pour son suivi et son énorme soutien, qu'il n'a cessé de nous prodiguer tout au long de la période du projet.

J'adresse aussi mes vifs remerciements aux membres des jurys pour avoir bien voulu examiner et juger ce travail. Mes remerciements vont à tout le personnel que j'ai contacté durant mon stage au sein de l'entreprise CEVITAL, auprès des quelles j'ai trouvé l'accueil chaleureux, laide et l'assistance dont j'ai besoin.

Je ne laisserais pas cette occasion passer, sans remercier tous les enseignants et le personnel du département ATE (automatique_télécommunication_électronique) et particulièrement ceux de la section automatique et systèmes pour leur aide et leurs précieux conseils et pour l'intérêt qu'ils portant à notre formation

Enfin mes remerciements à tous ceux qui ont contribué de près ou de loin au bon déroulement de ce projet.

Sommaire

Table des matières

Introduction générale	1
Chapitre I Etude technologique du Bâtiment YORK	7
I.1 Introduction	7
I.2 Les composants du bâtiment YORK.....	7
I.3 Le fonctionnement global du Bâtiment YORK.....	7
I.3.1 Bac eau glycolée.....	9
I.3.2 La grande tour	10
I.3.3 La petite tour	11
I.3.4 La chambre froide	12
I.3.5 TRANE (refroidisseur).....	12
I.3.6 Ballon NH3(base pression)	13
I.3.7 Les compresseurs	14
I.4 La régulation proportionnelle.....	14
I.5 La conclusion	15
Chapitre II Commande du Bâtiment YORK.....	17
II.1 Introduction.....	17
II.2 Présentation de l'automate utilisé	17
II.2.1 Les caractéristiques de S7-300.....	17
II.3 Présentation de la CPU utilisée 314C-2 NP/DP.....	18
II.4 La commande du Bâtiment YORK.....	18
II.4.1 La migration d'un projet	18
II.4.2 Les entrées/sortie du système	19
II.4.3 Programmation de la PLC.....	22
II.5 Conclusion	29
Chapitre III Supervision du Bâtiment YORK.....	31
III.1 Introduction	31
III.2 Présentation du pupitre tactile siemens TP 1200 Comfort	31
III.3 Les outils de supervision	32
III.4 Création de la table des variables	33

III.5 Création des vues	34
III.5.1 Planifier la création de vues.....	34
III.5.2 Constitution d'une vue.....	34
III.6 Conclusion.....	44

Liste des figures

Présentation CEVITAL

Figure 1 Emplacement géographique du complexe CEVITAL	3
Figure 2 Organigramme du complexe CEVITAL	4
Figure 3 Organigramme de la margarinerie.....	5
Figure 4 Production de la margarine	6

Chapitre I

Figure I-1 Organigramme d'utilités du Bâtiment YORK	8
Figure I-2 Le cycle de la chaine frigorifique	9
Figure I-3 figure explicative du bac glycolé.....	9
Figure I-4 Le grafcet du bac eau glycolée	10
Figure I-5 Le schéma de la grande tour	10
Figure I-6 Le grafcet de la grande tour	11
Figure I-7 La petite tour.....	11
Figure I-8 Le grafcet de la petite tour	12
Figure I-9 La vue extérieure de la chambre froide. [4].....	12
Figure I-10 La vue extérieure d'un TRAN.	13
Figure I-11 La vue extérieure d'un ballon NH3.	13
Figure I-12 Compresseur à vis lubrifier [6]	14
Figure I-13 Régulation proportionnelle	15

Chapitre II

Figure II-1 réseau 1 main OB1.	22
Figure II-2 réseau 2main OB1.	23
Figure II-3 réseau régulateur M3.....	24
Figure II-4 réseau régulateur M3 limite supérieur.....	24
Figure II-5 réseau régulateur M3 limite inférieur.....	24
Figure II-6 réseau temporisation de la limite supérieure	25
Figure II-7 réseau temporisation de la limite inférieure	25
Figure II-8 réseau comportement de la régulation de la limite supérieure	26
Figure II-9 réseau comportement de la régulation de la limite inférieure	26
Figure II-10 réseau de la commande de la pompe P3.....	27
Figure II-11 Réseau état de ventilateur.....	28
Figure II-12 Réseau du condenseur HAUT	28
Figure II-13 Réseau Condenseur BAS.	28

Chapitre III

Figure III-1 écran TP1200 Comfort [SIMATIC COMFORT]	32
Figure III-2 écran TP1200 Comfort [SIMATIC COMFORT]	32

Figure III-3 La liaison entre l'automate et l'IHM.	33
Figure III-4 Table des variable IHM.	34
Figure III-5 Création d'une vue	35
Figure III-6 La vue principale	36
Figure III-7 La vue pompe P3/P4.	36
Figure III-8 La vue la pompe P5.	37
Figure III-9 La vue de la pompe P6/P7.	37
Figure III-10 Vue pompe P8.....	38
Figure III-11 Vue Grande tour.....	38
Figure III-12 Vue régulateur M3.	39
Figure III-13 La vue de la petite Tour.	39
Figure III-14 Vue régulateur M4.	40
Figure III-15 Vue chambre froide.	40
Figure III-16 Vue régulateur chambre froide	41
Figure III-17 Courbe régulation de la chambre froide.....	41
Figure III-18 Table des alarmes.	42
Figure III-19 Vue alarme	42
Figure III-20 Vue réglage	43
Figure III-21 Vue sécurité	43

Liste des tableaux

Tableau II-1 Entrés /Sortie du Bac eau glycolé.....	19
Tableau II-2 Entrés /Sortie du compresseur.	20
Tableau II-3 Entrés /Sortie de la grande tour.....	20
Tableau II-4 Entrés /Sortie de la petite tour.....	21
Tableau II-5 Entrés /Sortie de la chambre froide.....	22

Liste des abréviations

HP:	Haute pression
BP:	Base pression
RAM:	Random Access Memory
PLC:	Programmable Logic Controller
HMI:	Human-machine interface
API:	Automate programmable industrielle
CPU:	Central Processing Unit
TOR	Tout Ou Rien
OB	Organisation Bloc
FC	Fonction
PROFUBUS	Process Field Bus
WinCC	Windows Control Central
LED	Light Emitting Diode
PROTOOL	Logicielle de programmation pour siemens
Tia Portal	Totally Integrated Automation Portal

Introduction Générale

L'automatisation industrielle joue un rôle de plus en plus crucial dans les entreprises modernes, permettant d'améliorer l'efficacité, la productivité et la qualité des processus de production. Les automates programmables constituent l'un des piliers essentiels de cette automatisation. Ils offrent une solution flexible et fiable pour contrôler et superviser les opérations industrielles.

Dans le cadre de ce projet de fin d'études, nous nous intéresserons plus particulièrement aux automates programmables et à l'utilisation du logiciel TIA Portal (Totally Integrated Automation Portal). TIA Portal est une plateforme de développement intégrée, puissante et conviviale, développée par Siemens, qui permet de concevoir, de programmer et de gérer des automates programmables.

L'objectif de ce projet est de créer un programme HMI (TP 1200 COMFORT) qui sera compatible avec l'ancien automate, nous explorerons les différentes étapes de la conception d'un système de supervision, allant de la collecte des données à leur visualisation et à leur analyse. Nous mettrons l'accent sur l'interface homme-machine (IHM) et les outils logiciels utilisés pour créer des interfaces conviviales et intuitives. En passant par la migration de l'ancien programme utilisé dans l'entreprise CEVITAL à une version récente afin de le remplacer par un nouvel automate en cas de panne est de concevoir et de programmer un automate programmable à l'aide de TIA Portal.

Ce mémoire est organisé en trois chapitres :

- **Le premier chapitre** : est consacré à l'étude technologique du Bâtiment YORK en expliquant en détail le principe de fonctionnement du YORK et ses différents éléments.
- **Le deuxième chapitre** : présente le principe de fonctionnement détaillé du processus de système étudié en utilisant le langage List et langage Ladder afin d'assurer un contrôle précis.
- **Le troisième chapitre** : décrit la réalisation de l'IHM de la supervision avec WinCC Flexible, la supervision nous permet de collecter, visualiser et analyser les données du bâtiment YORK, offrant ainsi un contrôle efficace et une prise de décision éclairée nous permettra de contrôler et diagnostiquer notre système en temps réel.

Présentation Cevital

Introduction

CEVITAL est une entreprise algérienne fondée en 1998 par l'homme d'affaire ISSAD REBRAB, c'est l'un des plus grands conglomérats d'Algérie et d'Afrique, avec des activités dans divers secteurs tels que l'agroalimentaire, l'automobile, l'électroménager, la grande distribution, la sidérurgie et bien d'autres.

Historique

L'entreprise CEVITAL est basée à Bejaia, en Algérie, et est devenue l'un des plus importants conglomérats d'Algérie.

CEVITAL a connu une croissance rapide depuis sa création, grâce à une stratégie de diversification et d'investissement dans des secteurs clés de l'économie algérienne.

- En 2005 CEVITAL a commencé ses activités dans le domaine de la raffinerie d'huile avec la création de filiale Numyhd, la raffinerie a commencé à fonctionner en 2008
- En 2014 le magazine FORBES a classé Issad Rebab comme première fortune d'Afrique du nord, avec une fortune estimée de 3 milliards de Dollars
- En 2018 Cevital a acquis la raffinerie d'Agusta en Italie, qui est devenue la première raffinerie en méditerranée à être entièrement détenue par une entreprise privée algérienne.
- En 2021, le groupe CEVITAL a annoncé la création de la première usine de production de vaccins en Algérie, en partenariat avec le groupe chinois Sinovac Biotech. Cette initiative vise à renforcer la production de vaccins en Afrique et à répondre aux besoins de santé publique dans la région.

Localisations

Implanté sur un terrain d'assiette de propriété du Port de Bejaia, en concession au profit de CEVITAL d'une durée de 30 ans avec renouvellement de contrat. Le complexe de production se situe dans l'enceinte portuaire de Bejaia et s'étend sur une superficie de 45000 m², la plus grande partie des installations est éditée sur un terrain récupéré d'une décharge publique.



Figure 1 Emplacement géographique du complexe CEVITAL

Activités de CEVITAL [2]

L'ensemble des activités de Cevital est concentré sur la production et la commercialisation des huiles végétales, de margarine et de sucre et se présente comme suit :

- ✓ Raffinage des huiles(1800tonnes/jour) ;
- ✓ Conditionnement d'huile (1400 tonnes/heure) ;
- ✓ Production de margarine (600tonnes/jour) ;
- ✓ Fabrication d'emballage (PET) : Poly-Ethylène-Téréphtalate(9600unités/heure) ;
- ✓ Deux Raffineries du sucre(3000t/j,2000t/j) ;
- ✓ Stockage du sucre roux (120000tonnes) ;

Déférentes directions du complexe Cevital

Cevital est une entreprise divisée en plusieurs directions, ce complexe agroalimentaire est dirigé par un directeur général qui veille sur la sécurité et la gestion optimale de ses ressources. La direction générale coordonne entre les déférentes unités du complexe qui sont représenté dans la figure 2 suivante.

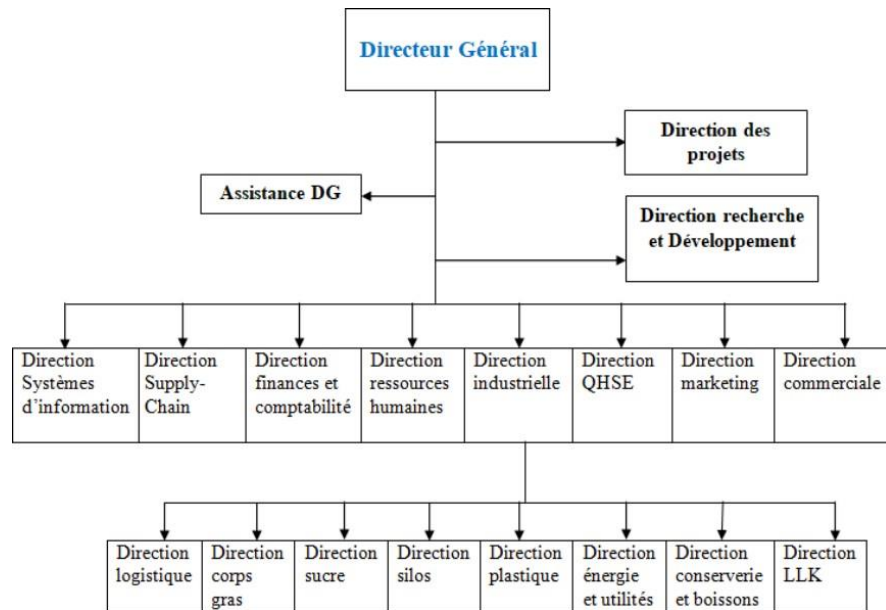


Figure 2 Organigramme du complexe CEVITAL.

L'étude de notre projet se fera dans l'unité de la margarinerie.

Unité margarine

Cette unité a commencé sa production en novembre 2001 avec une capacité de production de 600 tonnes par jour. Elle se concentre principalement sur la fabrication de produits tels que MATINA, FLEURIAL, Elio2, la margarine de feuilletage, SMEN et les shortening. L'installation est constituée de deux étages où le processus de production de la margarine, de la matière première aux produits finis, se déroule. Les dimensions de l'installation sont de 55 mètres de long, 35 mètres de large et 15 mètres de hauteur.

Rez-de-chaussée :

À ce niveau, plusieurs étapes sont effectuées. Il y a des bacs contenant les émulsifiants qui renferment les matières premières nécessaires à la fabrication de la margarine. De plus, il y a des étapes de palettisation et de stockage dans une chambre froide pour assurer la conservation des produits.

Le premier étage :

Dans cet étage, se fait le conditionnement de la margarine. On trouve six lignes de production

- ✓ Ligne N°1 : pour la production des barquettes de 400 grammes de Mâtina, barquettes de 500 grammes Elio2, barquette de 500 grammes de Smen.
- ✓ Ligne N°2 : pour la production des plaquettes de 250 grammes de Fleurial, plaquettes de 500 grammes de Feuilletage.
- ✓ Ligne N°3 : pour la production des plaquettes de 500 grammes de Feuilletage.
- ✓ Ligne N°4 : conditionnement de la margarine en plaquettes de 5 Kg.

- ✓ LigneN°5 : production de graisse 100% végétale.
- ✓ LigneN°6 : production de SMEN.

Les produits qui sortent des lignes 1, 2, 3 et 6 sont déjà mis en cartons, car ces derniers contiennent des cartonneuses. Les produits qui sortent des lignes 4, 5 passent directement à l'étape suivante.

Le deuxième étage

Au sein de cette section, on retrouve la salle de supervision et de contrôle chargée de surveiller les paramètres de fabrication de la margarine. Des laboratoires sont également présents pour garantir sa qualité. Pour assurer une conservation optimale de la margarine, des échantillons sont prélevés et envoyés au laboratoire pour des contrôles de qualité. De plus, il y a une salle de stockage dédiée, ainsi qu'une salle CIP (Cleaning-in-Place) spécifiquement utilisée pour le nettoyage des lignes de production et du processus.

Organigramme de la margarinerie

L'unité de margarinerie (unité de production de margarine et de beurre) est répartie sur les différents services. Son organigramme est présenté comme suit.

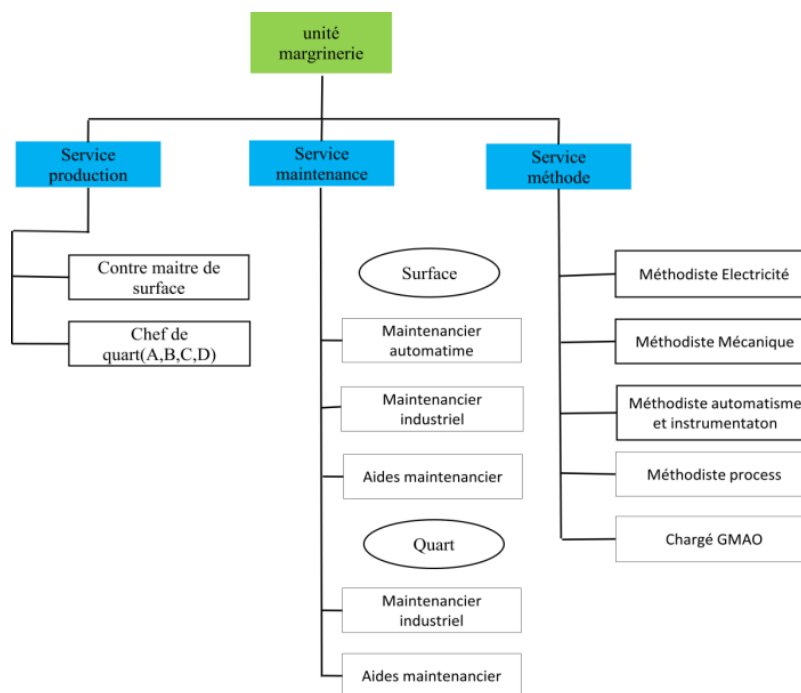


Figure 3 Organigramme de la margarinerie.

Chaîne de production de la margarine

Définition de la margarine

La margarine est définie comme une substance alimentaire qui, quelle que soit son origine, sa provenance et sa composition, présente l'aspect du beurre et est utilisée à des fins similaires. Elle est une émulsion de type eau-dans-huile. On y ajoute également du sel, de l'amidon, des émulsifiants et des agents de synthèse, ainsi que des conservateurs, des acides naturels pour la saveur et des antioxydants. En résumé, la margarine est une émulsion constituée d'une phase grasse et d'une phase aqueuse.

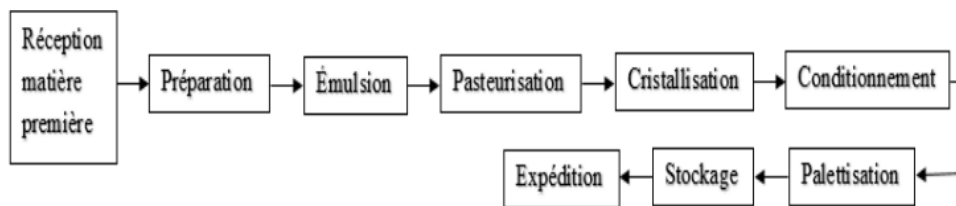


Figure 4 Production de la margarine.

Conclusion

La présentation du complexe Cevital nous a donné un aperçu de l'installation de l'unité de production de margarine, ainsi qu'une exploration des différentes étapes de fabrication.

Chapitre I

Etude technologique du Bâtiment YORK

Chapitre I

Etude technologique du Bâtiment YORK

I.1 Introduction

La station YORK est réputée être l'élément vital de l'unité de production de margarine car ses deux principaux systèmes de refroidissement garantissent l'approvisionnement en froid nécessaire pour l'ensemble de l'unité de production de margarine.

Dans ce chapitre, notre attention sera portée sur le fonctionnement du système de Bâtiment YORK.

I.2 Les composants du bâtiment YORK

- Bac d'eau glycolée.
- Grande tour.
- Petite tour.
- Chambre froide.
- TRANE (Refroidisseur).
- Ballon d'ammoniac NH₃.
- Les compresseurs.

I.3 Le fonctionnement global du Bâtiment YORK

Le bâtiment YORK est doté de deux utilités essentielles pour la production de la margarine, à savoir l'eau froide et l'ammoniac (NH₃). La grande tour a pour fonction de récupérer le gaz NH₃ du ballon d'ammoniac pour le transformer en état liquide, qui sera ensuite utilisé dans le processus de cristallisation de la margarine.

La petite tour, quant à elle, refroidit de l'eau pour la pasteurisation de la margarine. Le bac d'eau glycolée distribue de l'eau refroidie par le refroidisseur pour la chambre froide et la zone du lait. La figure I-1 présente les utilités du bâtiment YORK.

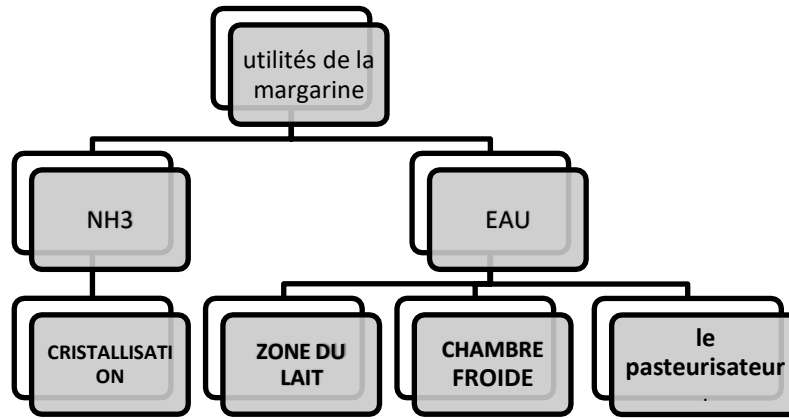


Figure I-1 Organigramme d'utilités du Bâtiment YORK

La chaîne frigorifique utilisé dans l'unité de la margarinerie

C'est l'ensemble des équipements et des composants qui permettent de transférer d'un milieu vers un autre milieu plus froid à l'aide d'un fluide frigorigène (ammoniac NH₃) qui circule à l'intérieur du système. Ses principaux composants sont : Compresseur à deux niveaux (maître/esclave), le condenseur, le détendeur, et l'évaporateur qui fonctionnent ensemble pour réaliser le cycle de réfrigération.

Le cycle du fluide frigorigène dans le système se compose de quatre étapes distinctes, au cours desquelles le fluide subit des variations d'état, de pression et de température. Tout d'abord, le fluide frigorigène est aspiré sous forme de vapeur à basse pression par le groupe moteur-compresseur. Ensuite, le compresseur se met en marche pour comprimer le fluide, augmentant ainsi à la fois sa pression et sa température.

Le fluide frigorigène, maintenant à l'état de vapeur, passe dans le condenseur où des ventilateurs soufflent de l'air à température ambiante. Cela provoque le refroidissement du fluide et une condensation, le transformant en liquide à haute pression.

Par la suite, le liquide frigorigène circule vers le réservoir liquide et sort par la vanne de service HP. Il est ensuite dirigé vers le filtre déshydrateur qui élimine les impuretés solides et récupère l'humidité. Le voyant de liquide permet de surveiller la présence d'humidité. Le fluide passe ensuite par le détendeur, ce qui provoque une baisse significative de sa pression et de sa température, le ramenant à l'état de liquide à basse pression.

Le fluide frigorigène à basse pression et basse température est ensuite dirigé vers l'évaporateur. À cet endroit, il absorbe la chaleur de l'environnement à refroidir, par exemple de l'eau. Cela entraîne l'évaporation du fluide frigorigène. Des résistances sont installées à l'évaporateur pour faire fondre toute formation de glace et minimiser les périodes de dégivrage.

Finalement, à la sortie de l'évaporateur, le fluide frigorigène se trouve à l'état de vapeur et à basse pression. Il est aspiré par le compresseur pour commencer un nouveau cycle et ainsi perpétuer le processus de refroidissement.[3]

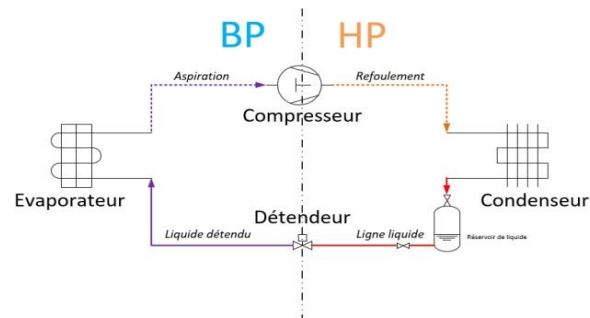


Figure I-2 Le cycle de la chaîne frigorifique

I.3.1 Bac eau glycolée

C'est un bac de deux compartiments, utilisé pour stocker de l'eau mélangé avec du glycol, dont le premier compartiment transfère de l'eau glycolé vers le refroidisseur (TRANE) par la pompe P6, et ce dernier revient vers le deuxième compartiment qui sera distribué à la chambre froide via la pompe P7 et à la zone du lait via la pompe P8. Après que la température de l'eau augmente, elle retourne au premier compartiment, ainsi ils forment un circuit fermé. La Figure I-3 explique le cycle du bac eau glycolée.

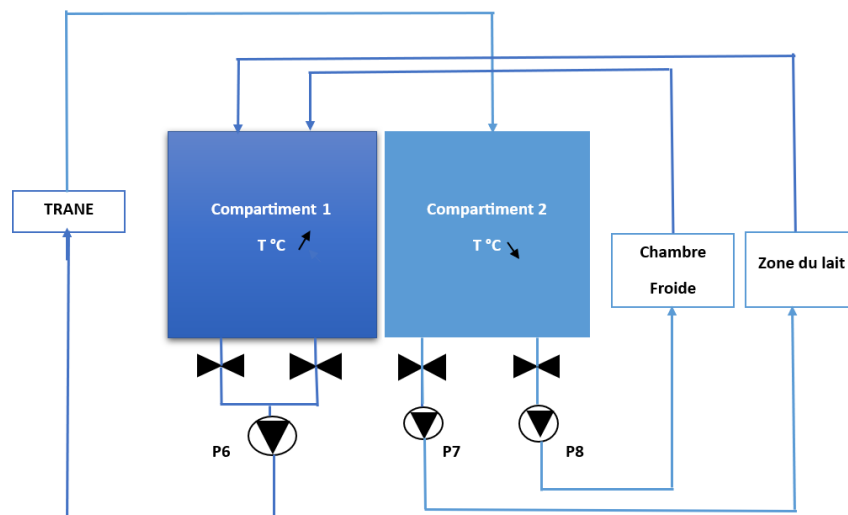


Figure I-3 figure explicative du bac glycolé

Le grafcet du bac d'eau glycolée :

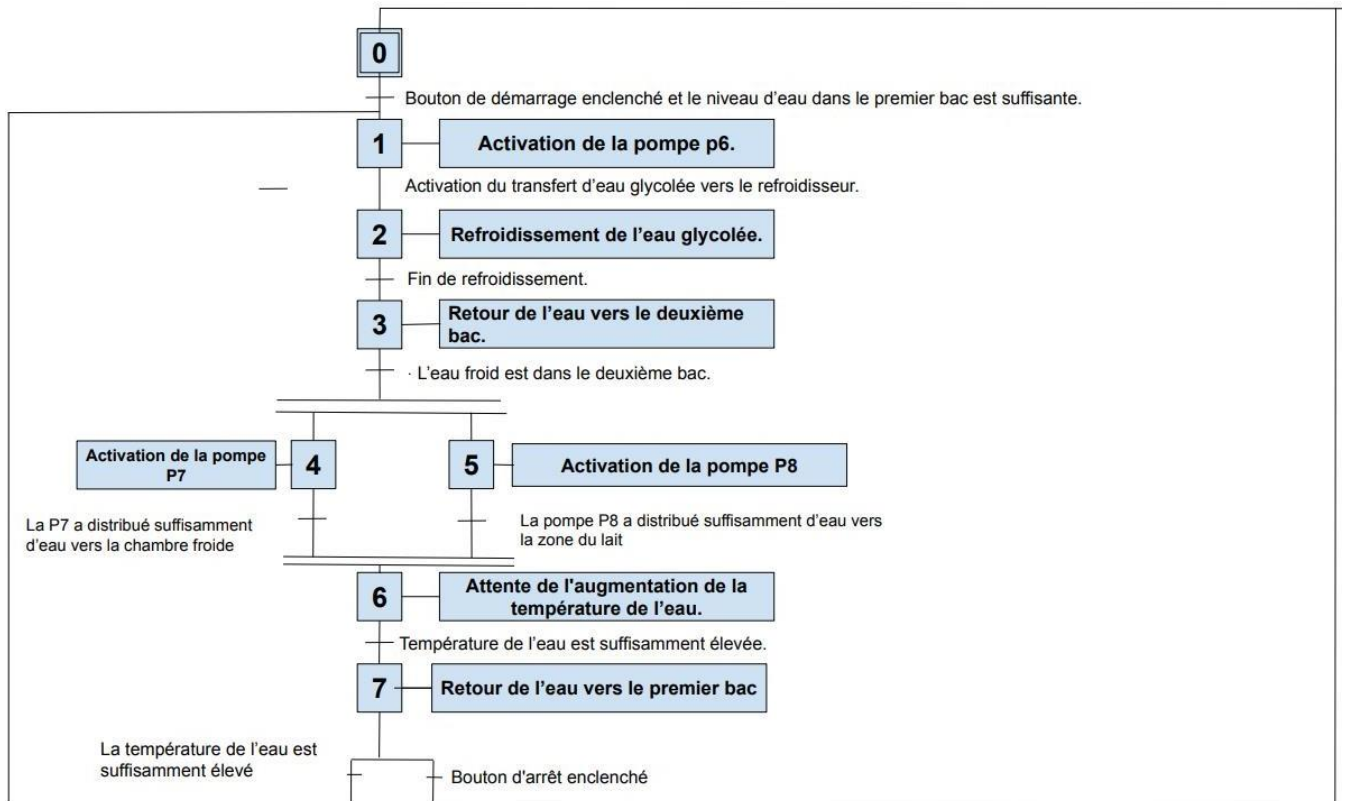


Figure I-4 Le grafcet du bac eau glycolée.

I.3.2 La grande tour

L'ammoniac (NH_3), comprimé, est ensuite envoyé dans le condenseur où il se refroidie, en utilisant de l'eau aspirée du réservoir par la pompe P3 et se condense en liquide, en rejetant de la chaleur à l'extérieure de la machine. Comme le montre la Figure I-5.

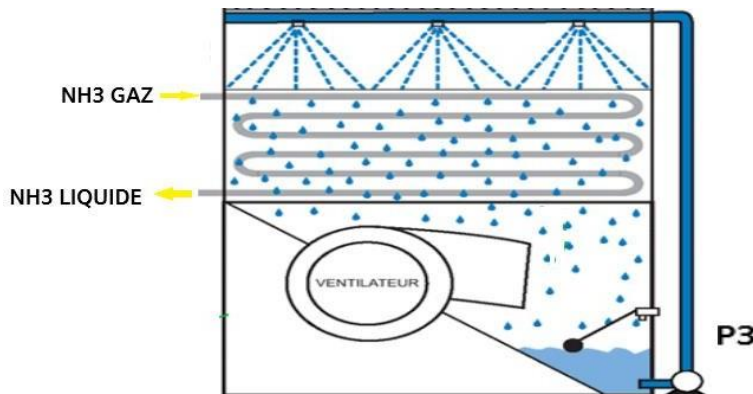


Figure I-5 Le schéma de la grande tour

Le grafcet point de vue système de la grande tour :

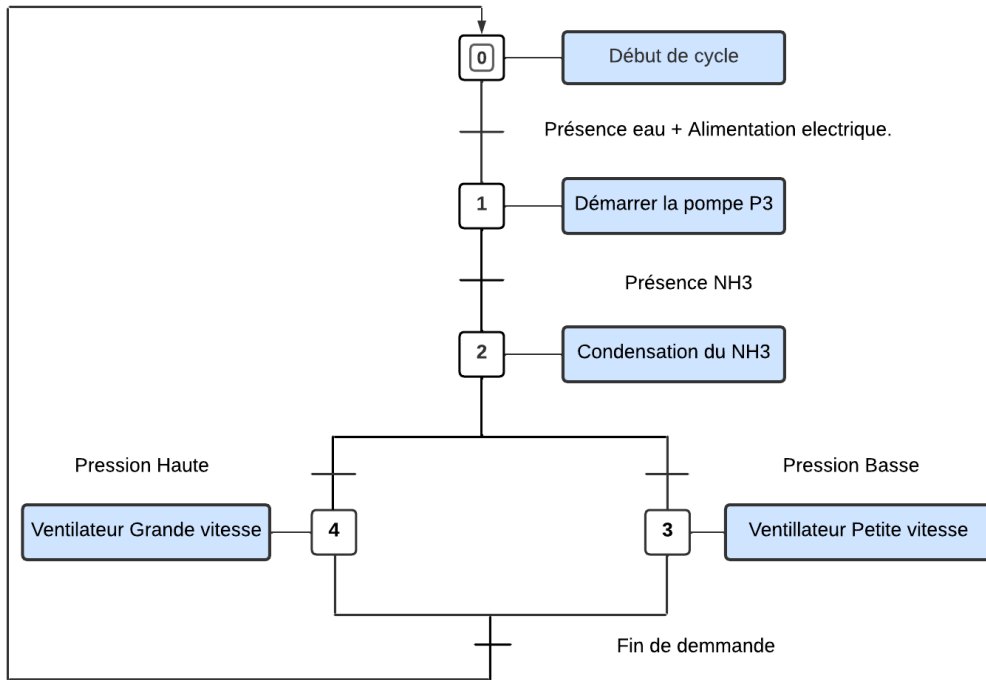


Figure I-6 Le grafcet de la grande tour

I.3.3 La petite tour

La petite tour est un ensemble d'équipements conçus pour réguler la température de l'eau. Lorsque l'eau, ayant une température élevée provenant du pasteurisateur et acheminée par la pompe P5, circule dans le serpentin, où elle sera refroidie. Ce processus se fait en utilisant de l'eau aspirée du réservoir par la pompe P4, qui est ensuite aspergée sur le serpentin, aidée par le flux d'air frais dégagé par le ventilateur.

La température de l'eau sera ainsi abaissée avant de retourner dans le pasteurisateur pour provoquer un choc thermique sur la margarine.

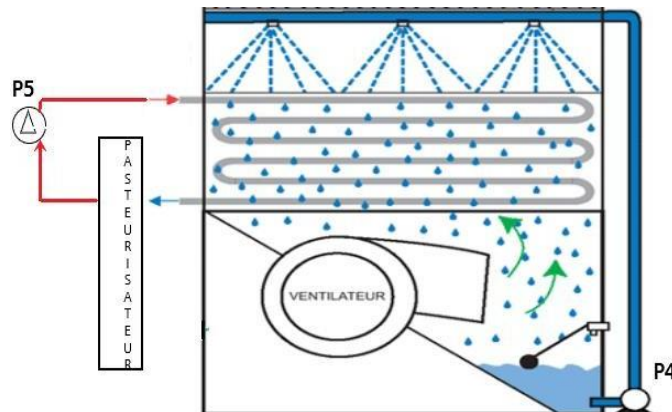


Figure I-7 La petite tour.

Le grafcet point de vue système de la petite tours :

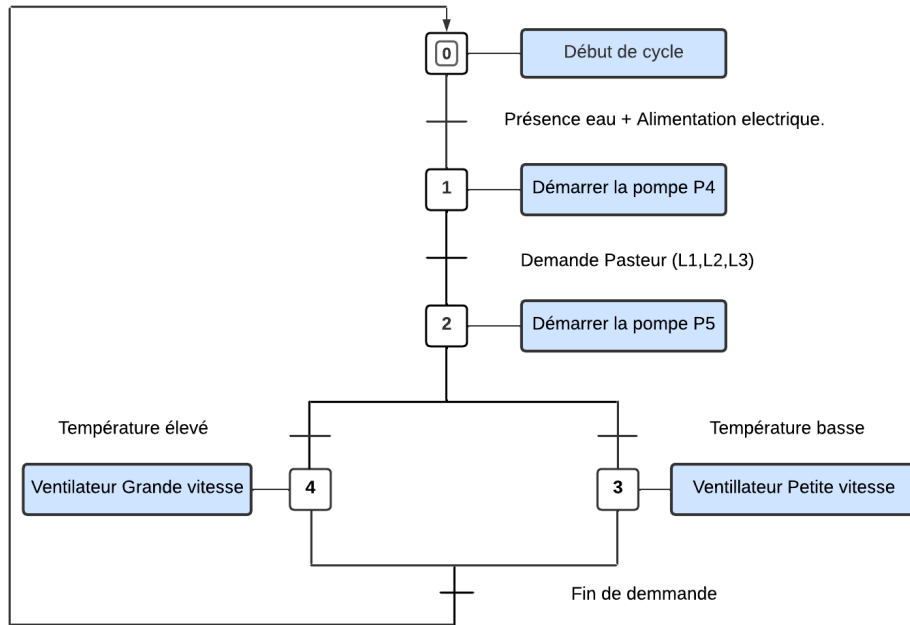


Figure I-8 Le grafcet de la petite tour

I.3.4 La chambre froide

La chambre froide est un espace fermé et isolé thermiquement, conçu pour conserver des produits à une température basse. Afin de créer cette espace, on utilisera l'eau à basse température provenant du deuxième compartiment d'eau glycolé, qui circule dans les serpentins, et des ventilateurs qui diffusent de l'air frais, ainsi alors on aura un environnement frais et approprié pour le stockage.



Figure I-9 La vue extérieure de la chambre froide. [4]

I.3.5 TRANE (refroidisseur)

Un refroidisseur d'eau est un équipement utilisé pour abaisser la température de l'eau circulant dans un système de refroidissement. Il fonctionne en utilisant un fluide réfrigérant

pour absorber la chaleur de l'eau chaude et la rejeter à l'air ambiant ou à l'eau de refroidissement. Les principaux composants du refroidisseur d'eau sont le compresseur, l'évaporateur, le condenseur et le détendeur. Le compresseur comprime le fluide réfrigérant, l'évaporateur permet à l'eau chaude de circuler et de se refroidir en entrant en contact avec le fluide réfrigérant, le condenseur refroidit et liquéfie le fluide réfrigérant, et le détendeur régule la pression et le débit du fluide réfrigérant. Les refroidisseurs d'eau sont équipés de ventilateurs pour augmenter la circulation d'air à travers le condenseur et de pompes pour améliorer la circulation de l'eau de refroidissement.[5]

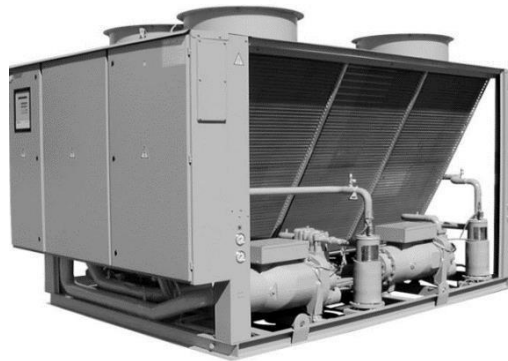


Figure I-10 La vue extérieure d'un TRAN. [13]

I.3.6 Ballon NH₃(base pression)

Le ballon est un réservoir qui stocke l'ammoniac liquide a une pression élevée et le libère en phase gazeuse à la demande dans le système de réfrigération pour refroidir l'espace à réfrigérer. Les ballon NH₃ sont fabriqués à partir de matériaux résistants à la corrosion et sont conçus pour une utilisation sûre et fiable dans les systèmes des réfrigérations industrielle.



Figure I-11 La vue extérieure d'un ballon NH₃.

I.3.7 Les compresseurs

Les compresseurs à vis sont l'un des types les plus courants de compresseurs utilisés dans de nombreuses applications industrielles. Ils fonctionnent sur le principe de deux rotors en forme de vis qui tournent en sens inverse l'un de l'autre pour comprimer l'air ou le gaz.

Les compresseurs à vis offrent plusieurs avantages par rapport à d'autres types de compresseurs. Ils sont généralement plus compacts, plus légers et plus silencieux. De plus, ils permettent un fonctionnement en continu avec une production d'air comprimé constante, ce qui les rend adaptés aux applications nécessitant une alimentation en air continue.

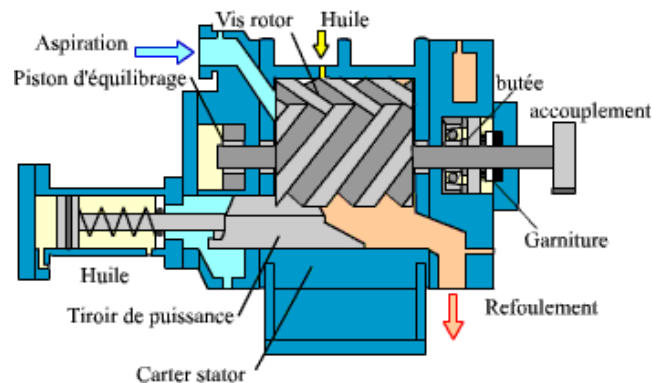


Figure I-12 Compresseur à vis lubrifier [6]

I.4 La régulation proportionnelle

La régulation proportionnelle est une méthode de contrôle utilisée dans les systèmes de régulation pour maintenir une valeur réelle proche d'une valeur consigne. Elle ajuste la sortie du système de manière proportionnelle à l'écart entre la valeur réelle et la valeur consigne.

Dans la régulation proportionnelle, trois éléments clés sont utilisés :

1. Valeur consigne (Setpoint) : C'est la valeur de référence que l'on souhaite atteindre ou maintenir dans le système. Par exemple, si l'on souhaite maintenir la pression d'un condenseur à 11 Bar, 11 Bar sera la valeur consigne.
2. Valeur réelle (Process Variable) : C'est la mesure réelle de la grandeur contrôlée dans le système. Par exemple, la température réelle mesurée par un capteur dans la chambre froide sera la valeur réelle.
3. Zone neutre (Deadband) : Il s'agit de la plage ou de la zone autour de la valeur consigne où aucune correction n'est appliquée. Cela permet d'éviter des corrections constantes lorsque la valeur réelle oscille autour de la valeur consigne. La zone neutre est également appelée bande proportionnelle ou bande morte.[7]

La figure I-13 C'est un graphe explicatif de la régulation proportionnel.

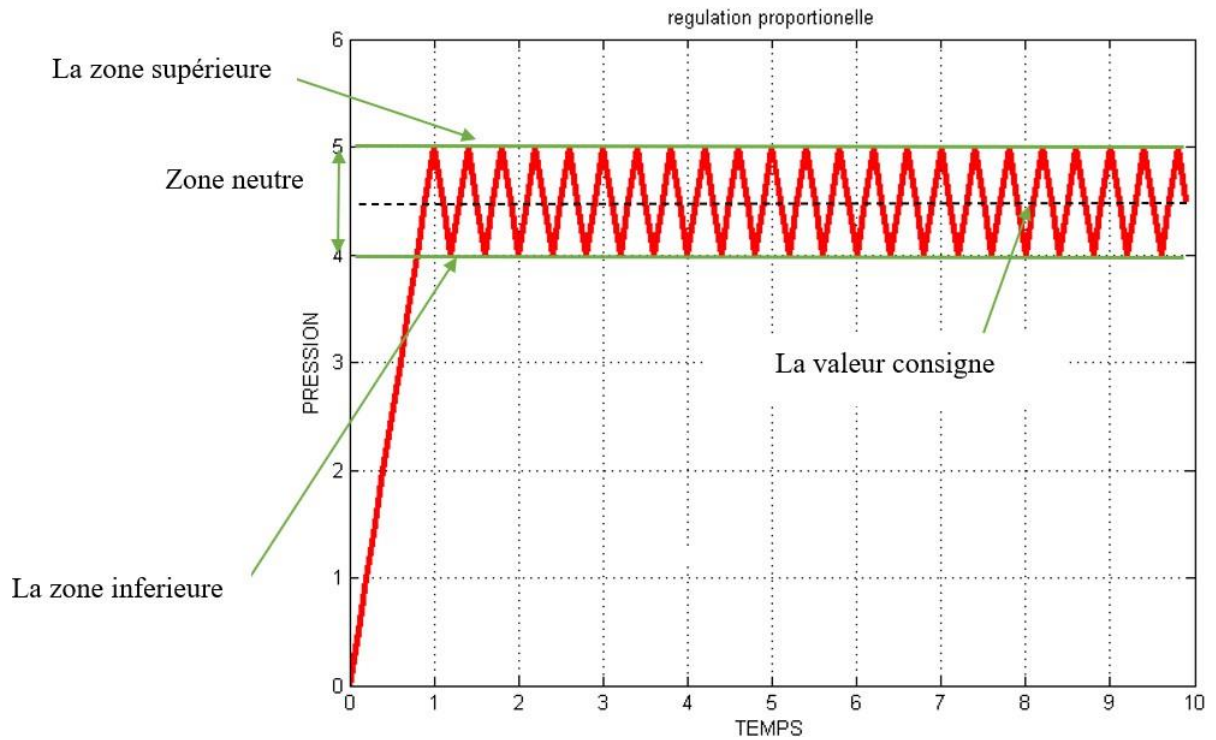


Figure I-13 Régulation proportionnelle

I.5 La conclusion

Dans ce chapitre, nous avons exposé le fonctionnement fondamental du bâtiment YORK, ainsi que le fonctionnement de différentes composantes du bâtiment. Nous avons également abordé la présentation de la régulation proportionnelle, qui sera mise en œuvre dans le système que nous expliquerons dans le deuxième chapitre.

Chapitre II

Commande du Bâtiment YORK

Chapitre II

Commande du Bâtiment YORK

II.1 Introduction

La commande industrielle est un ensemble de technique et de méthodes utiliser pour contrôler et automatisés des processus de production dans des environnements industrielle.

Elle consiste à utiliser des dispositifs de commande tel que des capteurs, des actionneurs et des automates programmables afin de contrôler le fonctionnement des machines et des équipements de production.

Ce chapitre consiste à décrire d'une manier globale L'Automate programmable ainsi la commande du bâtiment YORK a l'aide de l'automate programmable S7-300 sur le Logiciel TIA PORTAL V16.

II.2 Présentation de l'automate utilisé

L'automate **S7-300** est un contrôleur programmable fiable et performant, qui offre une grande flexibilité et une facilité d'utilisation. Il est largement utilisé dans l'industrie pour automatisées les processus de productions et améliorer l'efficacité et la productivité.

II.2.1 Les caractéristiques de S7-300

- ✓ **Performance élevée** : L'automate S7-300 dispose d'un processeur rapide (12Mbit/s) et performant il peut supporter jusqu'au 512 E/S tout ou rien (TOR) et 64 E/S analogique. [8]
- ✓ **Modularité** : L'automate S7-300 est conçu de manière modulaire, qu'il peut être configurer avec un maximum de 32 modules de signaux. [9]
- ✓ **Grande capacité de mémoire** : l'automate S7-300 dispose d'une grande capacité de mémoire allant de 64 ko à 2Mo ce qui permet de stocker un grand nombre de programme et de données.
- ✓ **Faciliter de programmation** : l'automate S7-300 est programmer à l'aide du logiciel STEP7, qui est convivial est facile à utiliser.

✓ **Connectivité** : l'automate S7-300 est équipée d'une large gamme d'interfaces de communication telle que PROFIBUS, PROFINET/Industriel Ethernet, interface multipoints (MPI) ce qui permet de le connecter a d'autre systèmes de contrôle et de supervision.[8]

II.3 Présentation de la CPU utilisée 314C-2 PN/DP [10]

Est un module de traitement central utilisé dans les systèmes de contrôle et d'automatisation industriels. Il fait partie de la gamme de contrôleurs programmables SIMATIC S7-300.

Le **CPU 314C-2 PN/DP** offre une connectivité via les protocoles PROFINET IO et PROFIBUS DP, qui sont utiliser pour communiquer avec d'autre dispositif et il dispose également d'une interface Ethernet intégrée, ce qui permet la connexion a un réseau.

Il aussi capable de gérer des taches de contrôle complexes et de prendre en charge un large éventail de fonctions d'automatisation, telles que la régulation de la température, la commande de moteurs et la surveillance de la production.

- La CPU dispose de 348 ko de mémoire central (RAM) et de 1 Mo de mémoire flash
- Pour stocker le programme utilisateurs et les données.
- Peut être étendu en utilisant des modules d'extension (cartes d'E/S) pour prendre en charge un plus grand nombre d'entrées et de sortie.
- Il prend en charge des fonctionnalités de sécurité telles que la redondance des modules d'E/S, le contrôle d'accès utilisateur et la surveillance des taches.
- Il conçue une utilisation dans environnements industriels difficiles, avec une plage de température de fonctionnement allant de -25 °C à +60 °C et une résistance aux chocs et aux vibrations.

En somme, le **CPU 314C-2 PN/DP** est un module de traitement central puissant et polyvalent, qui peut être utilisé dans une variété d'application industrielle pour Contrôler et automatiser des processus de production.

II.4 La commande du Bâtiment YORK

Dans notre cas on va faire migrer un ancien programme de PROTOOL vers le STEP 7.

II.4.1 La migration d'un projet

La migration de projet est un processus qui consiste à transférer un projet créer dans une version précédent du logiciel TIA Portal vers une version plus récente afin de maintenir les

projet ajour et les adapter aux nouvelles technologies, tout en améliorant les performances et la fiabilité des systèmes d'automatisation. [11]

Pour migrer le projet on a suivi les étapes suivantes :

1. Ouvrir TIA Portal et sélectionner le projet que nous souhaitons migrer.
2. Cliquer sur le menu « fichier » et sélectionner « enregistrer sous » pour créer une copie de sauvegarde de notre projet.
3. Ouvrir la version de TIA Portal vers laquelle nous souhaitons migrer notre projet.
4. Cliquer sur le menu « fichier » et sélectionner « ouvrir » pour ouvrir le projet dans la nouvelle version de TIA Portal.
5. TIA Portal nous demanderas de confirmer que nous souhaitons migrer le projet. Cliquer sur « oui » pour continuer.
6. TIA Portal effectuera la migration automatiquement.

II.4.2 Les entrés/sortie du système

E→ entrée.

A→sortie

Bac d'eau glycolé : voici la table des entrées/sortie du bac a eau glycolée :

ENTRES / SORTIE	DESCRIPTION
I 125.0	Présence d'eau Pompe P6
I 125.1	Présence d'eau Pompe P7
I 125.2	Présence d'eau Pompe P8
I 0.6	Pompe P8 en marche
Q 124.3	Etat Pompe P6
Q 124.4	Etat Pompe P7
Q 124.0	Etat Pompe P3

Tableau II-1 Entrés /Sortie du Bac eau glycolé.

Les compresseurs : voici le tableau des entrées/ sortie des compresseurs 1 et 2.

ENTRES / SORTIE	DESCRIPTION
I 0.2	Dysfonctionnement compresseur 1
I 0.3	Dysfonctionnement compresseur 2
I 0.4	Fuite NH3
I 4.7	Disjoncteur compresseur 1
I 125.5	Séparateur niveau Max
I 125.6	Compresseur 1 en marche
I 125.7	Compresseur 2 en marche
I 4.6	Disjoncteur compresseur 2
I 124.3	Pompe à l'huile P1
I 124	Pompe à l'huile P2
Q 8.3	Dispositif alerte NH3
Q 9.3	Dysfonctionnement du compresseur externe

Tableau II-2 Entrés /Sortie du compresseur.

La grande tour :

ENTRES / SORTIE	DESCRIPTION.
IW 134	Capteur de pression
I 0.0	Capteur présence d'eau
I 125.3	Ventilateurs de la Grande TOUR
I 124.5	Présence d'eau Pompe P3
Q 124.6	Ventilateur petite vitesse
Q 124.7	Ventilateur grande vitesse
Q 124.0	Etat Pompe P3

Tableau II-3 Entrés /Sortie de la grande tour.

La petite tour :

ENTRES / SORTIE	DESCRIPTION.
I 124.6	Présence d'eau Pompe P4
I 124.7	Présence d'eau Pompe P5
I 125.4	Ventilateur petite tour
I 0.1	Capteur présence d'eau
I 0.5	Pompe P5 en marche
Q 124.1	Commande Pompe P4
Q 124.2	Commande Pompe P5

Tableau II-4 Entrés /Sortie de la petite tour.

La chambre froide :

ENTRES /SORTIES.	DESCRIPTION.
I 1.1	Protection du moteur de Ventilateur chambre froide W1.
I 1.2	Protection du moteur de Ventilateur chambre froide W2.
I 1.3	Protection du moteur de Ventilateur chambre froide W3.
I 1.4	Protection du moteur de Ventilateur chambre froide W4.
I 1.5	Protection du moteur de Ventilateur chambre froide W5.
I 1.6	Protection du moteur de Ventilateur chambre froide W6.
IW 128	Capteur de température.
Q 125.4	Ventilateur chambre froide W1.
Q 125.5	Ventilateur chambre froide W2.
Q 125.6	Ventilateur chambre froide W3.
Q 125.7	Ventilateur chambre froide W4.

Q 8.0	Ventilateur chambre froide W5.
Q 8.1	Ventilateur chambre froide W6.

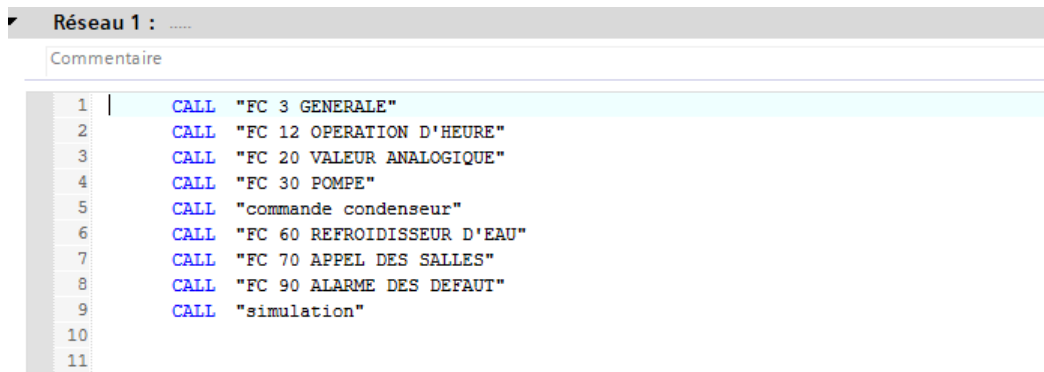
Tableau II-5 Entrés /Sortie de la chambre froide.

II.4.3 Programmation de la PLC

- **Création de bloc d'organisation OB1**

D'après les appels de fonctions mentionnés dans le bloc principal OB1 (FigureII-1, Figure II-2) le programme se concentre sur la gestion et le contrôle d'un système industriel processus. Voici une description générale de ce que le programme pourrait faire :

Le programme supervise et contrôle divers aspects d'un système industriel. Il inclut des fonctions générales pour la gestion globale du système, des opérations liées à l'heure, la gestion des valeurs analogiques, le contrôle des pompes, la commande du condenseur, la gestion du refroidisseur d'eau, l'appel des salles, la gestion des alarmes de défaut, ainsi qu'une fonction de simulation.



```

Réseau 1 : .....
Commentaire
1 | CALL "FC 3 GENERALE"
2 | CALL "FC 12 OPERATION D'HEURE"
3 | CALL "FC 20 VALEUR ANALOGIQUE"
4 | CALL "FC 30 POMPE"
5 | CALL "commande condenseur"
6 | CALL "FC 60 REFROIDISSEUR D'EAU"
7 | CALL "FC 70 APPEL DES SALLES"
8 | CALL "FC 90 ALARME DES DEFAUT"
9 | CALL "simulation"
10
11

```

Figure II-1 réseau 1 main OB1.


```

Réseau 2 : .....
Commentaire
1      CALL "FC 13 HEURE DE FONCTIONNEMENT"
2      Betrieb := "A    124.0" //P3
3      Bh_Min  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P3_Min
4      Bh_Std  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P3_Std
5
6      CALL "FC 13 HEURE DE FONCTIONNEMENT"
7      Betrieb := "A    124.1" //P4
8      Bh_Min  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P4_Min
9      Bh_Std  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P4_Std
10
11     CALL "FC 13 HEURE DE FONCTIONNEMENT"
12     Betrieb := "A    124.2" //P5
13     Bh_Min  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P5_Min
14     Bh_Std  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P5_Std
15
16     CALL "FC 13 HEURE DE FONCTIONNEMENT"
17     Betrieb := "A    124.3" //P6
18     Bh_Min  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P6_Min
19     Bh_Std  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P6_Std
20
21     CALL "FC 13 HEURE DE FONCTIONNEMENT"
22     Betrieb := "A    124.4" //P7
23
24     Betrieb := "A    124.4" //P7
25     Bh_Min  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P7_Min
26     Bh_Std  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P7_Std
27
28     CALL "FC 13 HEURE DE FONCTIONNEMENT"
29     Betrieb := "A    124.5" //P8
30     Bh_Min  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P8_Min
31     Bh_Std  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_P8_Std
32
33     O      "A    124.6"
34     O      "A    124.7"
35     =      "M    160.2"
36
37     CALL "FC 13 HEURE DE FONCTIONNEMENT"
38     Betrieb := "M    160.2"
39     Bh_Min  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_Kondensator_Min
40     Bh_Std  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_Kondensator_Std
41
42     O      "A    125.0"
43     O      "A    125.1"
44     =      "M    160.3"
45
46     CALL "FC 13 HEURE DE FONCTIONNEMENT"
47     Betrieb := "M    160.3"
48     Bh_Min  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_Wasserkuehler_Min
49     Bh_Std  := "valeur consigne/ valeurs réelles".Bh_Wasserkuehler_Std
50

```

Figure II-2 réseau 2main OB1.

- **Le Programme :**

- **Création de la fonction Commande condenseur [FC50] :**

Cette fonction permet de commander et gérer le bon fonctionnement du condenseur, et ainsi en plusieurs réseaux

Le premier réseau : [Réseaux1]

Ce réseau (Figure II-3) présente les conditions nécessaires pour assurer la régulation de pression :

(Valeur consigne– valeur zone neutre)>valeur réelle → limite inférieure.

(Valeur consigne + valeur zone neutre) <valeur réelle → limite supérieure.

Réseau 1 : regulateur M3			
lecture des données regulateur M3			
1	L	"valeur consigne/ valeurs réelles".consigne_regulateur_M3//valeur de consigne de condensation	%DB10.DBD8
2	L	"valeur consigne/ valeurs réelles".zone_neutre_regulateur_M3//valeur neutre de la zone	%DB10.DBD12
3	-R		
4	L	"valeur consigne/ valeurs réelles".valeur_réelle_regulateur_M3//valeur actuelle de la condensation	%DB10.DBD0
5	>R		
6	=	"regulateur_M3_Inf" //réduire la puissance de la condensation	%M50.0
7			
8	L	"valeur consigne/ valeurs réelles".consigne_regulateur_M3//valeur de consigne de condensation	%DB10.DBD8
9	L	"valeur consigne/ valeurs réelles".zone_neutre_regulateur_M3//valeur neutre de la zone	%DB10.DBD12
10	+R		
11	L	"valeur consigne/ valeurs réelles".valeur_réelle_regulateur_M3//valeur actuelle de la condensation	%DB10.DBD0
12	<R		
13	=	"regulateur_M3_Sup" // augmenter la puissance de la condensation	%M50.1

Figure II-3 réseau régulateur M3.

Deuxième réseau : régulateurs M3 limite supérieure.

La première ligne de code définit une variable ('tempo_limite_Sup') pour fixer la fréquence à laquelle la puissance de la condensation doit être augmentée.

La deuxième ligne de code appelle la fonction ('regulateur_M3_Sup') pour augmenter la puissance de la condensation. Voir Figure II-4.

Réseau 2 : regulateur M3 limite superieure			
Commentaire			
1	AN	"tempo_limite_Sup" //Fixer la fréquence pour augmenter la puissance de la condensation	%T51
2	A	"regulateur_M3_Sup"	%M50.1
3	=	"regulateur_limite_Sup"	%M50.6

Figure II-4 réseau régulateur M3 limite supérieur.

Troisième réseau : régulateur M3 limite inférieure.

Ces lignes de code que La Figure II-5 ci-dessous représente, définissent une fréquence ('tempo_limite_Inf') pour réduire la puissance de la condensation ('regulateur_M3_Inf') et stockent la nouvelle valeur de puissance dans une variable ('regulateur_limite_Inf').

Réseau 3 : regulateur M3 limite inferieure			
Commentaire			
1	AN	"tempo_limite_Inf" //Fixer la fréquence pour réduire la puissance de la condensation	%T50
2	A	"regulateur_M3_Inf"	%M50.0
3	=	"regulateur_limite_Inf"	%M50.5

Figure II-5 réseau régulateur M3 limite inférieur.

Quatrième réseau : temporisation de la limite supérieure.

Ces lignes de code appellent la fonction ('regulateur_M3_Sup') pour réduire la puissance de la condensation et définissent une fréquence ('tempo_limite_Sup') pour contrôler le temps d'exécution de cette fonction en utilisant un TIMER. La temporisation de 20s est fixée et enregistrée dans la variable ('tempo_limite_Sup') pour être utiliser dans le code ultérieurement. Voir Figure II-6.

Réseau 4 : tempo limite superieure			
Commentaire			
1	O	"regulateur_M3_Sup" //augmenter la puissance de la condensation	%M50.1
2	AN	"tempo_limite_Sup" //Fréquence du timer	%T51
3	L	SST#20S	SST#20S
4	SE	"tempo_limite_Sup"	%T51

Figure II-6 réseau temporisation de la limite supérieure.

Cinquième réseau : temporisation de limite inférieure.

Ces lignes de code appellent la fonction ('regulateur_M3_Sup') pour augmenter la puissance de la condensation et définissent une fréquence ('tempo_limite_Inf') pour contrôler le temps d'exécution de cette fonction en utilisant un TIMER. La temporisation de 20s est fixée et enregistrée dans la variable ('tempo_limite_Inf') pour être utiliser dans le code ultérieurement. Voir Figure II-7.

Réseau 5 : tempo limite inferieure			
Commentaire			
1	A	"regulateur_M3_Inf" //Réduire la puissance de la condensation	%M50.0
2	AN	"tempo_limite_Inf" //Fréquence du timer	%T50
3	L	SST#20S	SST#20S
4	SE	"tempo_limite_Inf"	%T50
5			

Figure II-7 réseau temporisation de la limite inférieure.

Sixième réseau : le comportement du régulateur de la limite supérieure

Ce code (Figure II-8) permet d'augmenter la capacité du condensateur en vérifiant au préalable que le ventilateur ou la pompe sont en mode automatique.

Réseau 6 : comportement regulateur limite superieur			
Commentaire			
1	A	"regulateur_limite_Sup"//augmenter la capacité du condensateur".	%M50.6
2	A(
3	O	%DB60.DBX12.2 //VENTILATEUR EN ETAT AUTOMATIQUE	%DB60.DBX12.2
4	O	%DB60.DBX0.1 //POMPE EN ETAT AUTOMATIQUE	%DB60.DBX0.1
5)		
6	CC	"FC 51 KONDENSATOR HOCH"	%FC51

Figure II-8 réseau comportement de la régulation de la limite supérieure.

Septième réseau : comportement du régulateur de la limite inférieure.

Il fait un appelle à la fonction (condenseur bas) sous les conditions suivantes :

Réseau 7 : comportement regulateur limite inferieure			
Commentaire			
1	O	"regulateur_limite_Inf"//Réduire la puissance du condensateur".	%M50.5
2	O	"ARRET D'URGENCE" //ARRET D'URGENCE	%M114.3
3	O		
4	AN	%DB60.DBX12.2 //VENTILATEUR EN ETAT AUTOMATIQUE	%DB60.DBX12.2
5	AN	%DB60.DBX0.1 //POMPE EN ETAT AUTOMATIQUE	%DB60.DBX0.1
6	CC	"condenseur Bas"	%FC52

Figure II-9 réseau comportement de la régulation de la limite inférieure.

Huitième réseau : la pompe P3.

Ce code (Figure II-10) contrôle une pompe en fonction de la présence d'eau, des temporisations et de la détection de défaut, et il communique également avec d'autres parties de système à travers des appels à des fonctions.

Réseau 8 : POMPE P3				
Commentaire				
1	A	"E	0.0"	//manque d'eau
2	AN	"T	30"	
3	O	"M	114.0"	
4	R	"M	30.0"	
5				
6	AN	"E	0.0"	//manque d'eau
7	A	"E	124.0"	
8	A	"A	124.0"	//POMPE ON
9	L	SST#10S		
10	SD	"T	30"	//tempo
11				
12	AN	"E	0.0"	
13	A	"T	30"	
14	S	"M	30.0"	//SECHAGE
15				
16	AN	"M	30.0"	
17	A	"M	114.0"	
18	R	"M	50.2"	
19				
20	A	"M	30.0"	
21	S	"M	50.2"	//DEFAUT DE SECHAGE DE CONDENSATEUR
22				

```

24 AN "ARRET D'URGENCE"
25 AN "M 71.2" //POMPE EN PANNE
26 AN "M 50.2" //DEFAULT DE SECHAGE CONDENSATEUR
27 A(
28 A %DB60.DBX0.1 //POMPE EN ETAT AUTOMATIQUE
29 A "M 52.0" //ETAPE 1
30 O
31 A %DB60.DBX0.0 //POMPE EN ETAT MANUEL
32 )
33 = "A 124.0" //POMPE ON
34
35 CALL "FC 40 LECTEURS D'ETAT"
36 STOE := "E 124.5" //POMPE P3 EN PANNE
37 BETRLS := "A 124.0" //FONCTIONNEMENT LENT
38 BETRLS := "A 124.0" //FONCTIONNEMENT RAPIDE
39 LAMP_BE := "Tag_25" //LED MARCHE
40 LAMP_ST := "Tag_26" //LED ARRET
41 STSP := "M 71.2" //DEFAULT P3

```

Figure II-10 réseau de la commande de la pompe P3.

Le neuvième réseau :

Ce code contrôle le fonctionnement des ventilateurs en cas de panne. Les ventilateurs peuvent être à grand ou à basse vitesse. Si une panne de ventilateurs est détectée, le programme effectue plusieurs étapes pour rétablir le fonctionnement des ventilateurs. Il commence par vérifier si le ventilateur est en mode automatique ou manuel, puis il passe par plusieurs étapes pour déterminer si le ventilateur doit être réglé à grand ou à basse vitesse. Le programme utilise également une temporisation pour attendre que le ventilateur redémarre.

Enfin le code met à jours les indicateurs LED pour signaler l'état du ventilateur et stocke des informations sur les pannes dans un emplacement de mémoire spécifique.

```

Réseau 9 : CONDENSATEUR M3 LENT / RAPIDE
Commentaire
1 AN "ARRET D'URGENCE"
2 AN "M 71.3" //DEFAULT VENTILLATEUR
3 A(
4 A %DB60.DBX12.2 //VENTILATEUR EN ETAT AUTOMATIQUE
5 A "M 52.1" //ETAPE 2
6 AN "M 52.2" //ETAPE 3
7 O
8 A %DB60.DBX12.0 //VENTILATEUR A PETITE VITESSE
9 )
10 L SST#5S
11 SD "T 52"
12 A "T 52"
13 AN "A 124.7" //VENTILATEUR A GRANDE VITESSE
14 = "A 124.6" //VENTILATEUR A PETITE VITESSE
15
16 AN "ARRET D'URGENCE"
17 AN "M 71.3" //
18 A(
19 A %DB60.DBX12.2 //VENTILATEUR EN ETAT AUTOMATIQUE
20 A "M 52.2" //ETAPE 3
21 O
22 A %DB60.DBX12.1 //VENTILATEUR A GRANDE VITESSE

```

```

22 A %DB60.DBX12.1 //VENTILATEUR A GRANDE VITESSE
23 )
24 AN "A 124.6" //VENTILATEUR A PETITE VITESSE
25 = "A 124.7" //VENTILATEUR A GRANDE VITESSE
26
27 CALL "FC 40 LECTEURS D'ETAT"
28 STOE := "E 125.3" //DEFAULT
29 BETRLL := "A 124.6" //FONTIONNEMENT LENT
30 BETRLS := "A 124.7" //FONTIONNEMENT RAPID
31 LAMP_BE := "Tag_27" //LED MARCHE
32 LAMP_ST := "Tag_28" //LED ARRET
33 STSP := "M 71.3" //MEMOIRE DE DEFAULT
34

```

Figure II-11 Réseau état de ventilateur.

- **Création de la fonction FC 51 : (condenseur haut)**

Ce réseau (Figure II-12) suit un processus avec plusieurs étapes. Il enregistre le dernier niveau atteint, effectue un retour à une position précédent, réalise des opérations de chargement, de déplacement et de copie.

Réseau 1 : Kondensatorschieberegister aufw.							
Commentaire							
1	A	"M	52.2"	// Dernière étape atteinte (étape 3)		%M52.2	
2	JC	M001		// retour à la position précédente			
3	L	"MB	52"			%MB52	
4	SLW	1		// déplacer vers la gauche		1	
5	T	"MB	52"			%MB52	
6	S	"M	52.0"			%M52.0	
7	M001: NOP 0						

Figure II-12 Réseau du condenseur HAUT.

- **Création de la fonction FC 52 : (condenseur bas)**

Dans ce code (Figure II-13), la valeur de la variable "MB" avec le contenu de 52 est chargée. Ensuite, le contenu de la variable "MB" est décalé d'une position vers la droite à l'aide de l'instruction "SRW 1". Cela signifie que chaque bit de la valeur est déplacé d'une position vers la droite, ce qui équivaut à une division par 2. Enfin, la valeur résultante est transférée dans une autre variable ou registre à l'aide de l'instruction "T".

Réseau 1 : registre à decalage à condenseur en cascade						
Commentaire						
1	L	"MB	52"			%MB52
2	SRW	1				1
3	T	"MB	52"	// Déplacement d'une position vers la droite		%MB52

Figure II-13 Réseau Condenseur BAS.

II.5 Conclusion :

Dans ce chapitre, nous avons abordé la méthodologie de migration d'un projet et fourni un aperçu des blocs de fonctions utiliser lors de la programmation qui seront implémenter dans le chapitre qui suit.

Chapitre III

Supervision du Bâtiment **YORK**

Chapitre III

Supervision du Bâtiment YORK

III.1 Introduction

Dans ce chapitre on va se focaliser sur la supervision industrielle qui est un ensemble de technique et de technologie utilisées pour surveiller, contrôler et optimiser les processus de production dans l'industrie. Elle permet de superviser et de contrôler en temps réel les différents équipements et machines utiliser dans les processus de fabrication, de collecter des données sur la performance des machines et des processus, et de générer des rapports d'analyse pour améliorer l'efficacité et la qualité de la production.

Pour surveiller le fonctionnement du bâtiment York on a utilisé **TIA Portal V16** qui est le dernier logiciel d'ingénierie développer par SIEMENS et le mieux adapté au matériel.

III.2 Présentation du pupitre tactile siemens TP 1200 Comfort [12]

Le TP Comfort panel est une interface homme-machine (IHM) industrielle fabriquée par siemens.il s'agit d'un dispositif électronique conçu pour contrôler et surveiller des processus automatisés dans des environnement industriels.

Le pupitre est équipé de :

- ✓ Ecran tactile couleur haut résolution de 12 pouces.
- ✓ Un processeur ARM cortex-A8 600 MHz.
- ✓ Une mémoire RAM de 512 Mo.
- ✓ Une mémoire flash de 510 Mo pour le stockage des données.
- ✓ Une interface Ethernet intégré pour la communication avec les réseaux informatique d'entreprise.



Figure III-1 écran TP1200 Comfort [SIMATIC COMFORT].

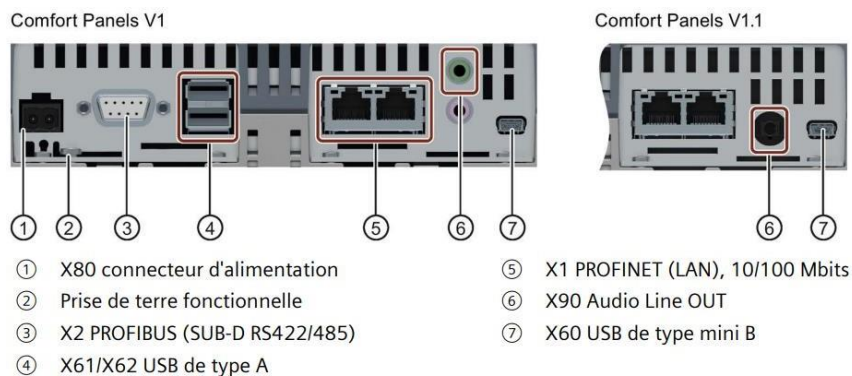


Figure III-2 écran TP1200 Comfort [SIMATIC COMFORT].

Le logiciel TIA Portal permet de configurer et de programmer le tp1200 pour qu'il réponde aux exigences de chaque application, il offre aussi des fonctionnalités avancées telles que la visualisation en temps réel des processus, la surveillance de l'état des machines, la collecte de données, la gestion d'alarme, la surveillance à distance et la sécurité des données.

III.3 Les outils de supervision

1) La première étape à faire est de créer une liaison directe entre **TIA Portal** et le **S7-300** pour que le logiciel puisse lire les données qui se trouve dans la mémoire de l'automate.

Et pour la création de liaison, on sélectionne notre PLC, on clique dessus avec le bouton droit et on choisit « en ligne et diagnostique ».

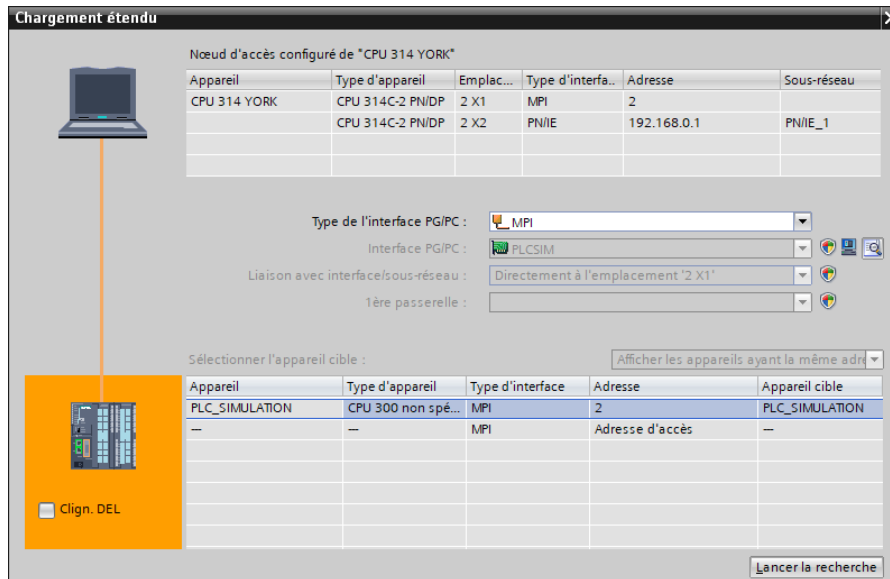


Figure III-3 La liaison entre l'automate et l'IHM.

- 2) La deuxième étape est de faire la liaison entre l'automate et l'HMI, il est possible d'accéder à toutes les zones mémoires de l'automate qui peuvent être des mémoires : entrées/sorties, memento, bloc de données.

III.4 Création de la table des variables

Le tableau des variables API nous permet de sélectionner les variables à utiliser dans la programmation.

Il nous permet d'identifier des entrées et sortie de notre système, les fins de course, les retours de marche et d'arrêt, les heure de fonctionnement ...etc.

Variables IHM					
Nom	Table de variables	Type de données	Connexion	Nom API	
ALARME1 → ALARME16	Table de variables standard	Int	Connexion_1		
ALARME17 → ALARME32	Table de variables standard	Int	Connexion_1		
BOUDON_ACQUITTER	Table de variables standard	Bool	Connexion_1		
ETAT_CF	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
ETAT_M3	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
ETAT_M4	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
ETAT_P3	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
ETAT_P4	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
ETAT_P5	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
ETAT_P6	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
ETAT_P7	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
ETAT_P8	Table de variables standard	Byte	Connexion_1		
HF_P3	Table de variables standard	Real	Connexion_1		
HF_P4	Table de variables standard	Real	Connexion_1		
HF_P5	Table de variables standard	Real	Connexion_1		
HF_P6	Table de variables standard	Real	Connexion_1		
HF_P7	Table de variables standard	Real	Connexion_1		
HF_P8	Table de variables standard	Real	Connexion_1		
HMI_T°C_-	Table de variables standard	Bool	Connexion_1		
HMI_T°C_+	Table de variables standard	Bool	Connexion_1		
LIMIT_INFERIEUR	Table de variables standard	Real	Connexion_1		

Figure III-4 Table des variable IHM.

III.5 Création des vues

L'interface TIA Portal V16 nous permet de créer des vues dans le but de contrôler et de commander notre installation. Ces dernières sont structurées selon la structure de l'ancien modèle, dans le but de simplifier les taches aux opérateurs qui sont déjà familiarisés avec l'ancienne structure.

III.5.1 Planifier la création de vues

Les principales étapes ci-dessous sont nécessaires à la création de vues :

- ✓ Planifier la structure de la représentation du procès : combien de vues sont nécessaires, dans quelle hiérarchie.
- ✓ Planifier la navigation entre les diverses vues.
- ✓ Adapter le modèle.
- ✓ Créé les vues.

III.5.2 Constitution d'une vue

Une vue peut être composée d'éléments statique et d'éléments dynamiques.

- Les éléments statique, tels que du texte.
- Les éléments dynamiques varient en fonction de la procédure, ils indiquent les valeurs de procès actuelles à partir de la mémoire de l'automate au du pupitre.

Donc pour la création d'une vue on clique sur IHM puis sur « ajouter une vue », la figure ci-dessous représente l'ongle de la création d'une vue.

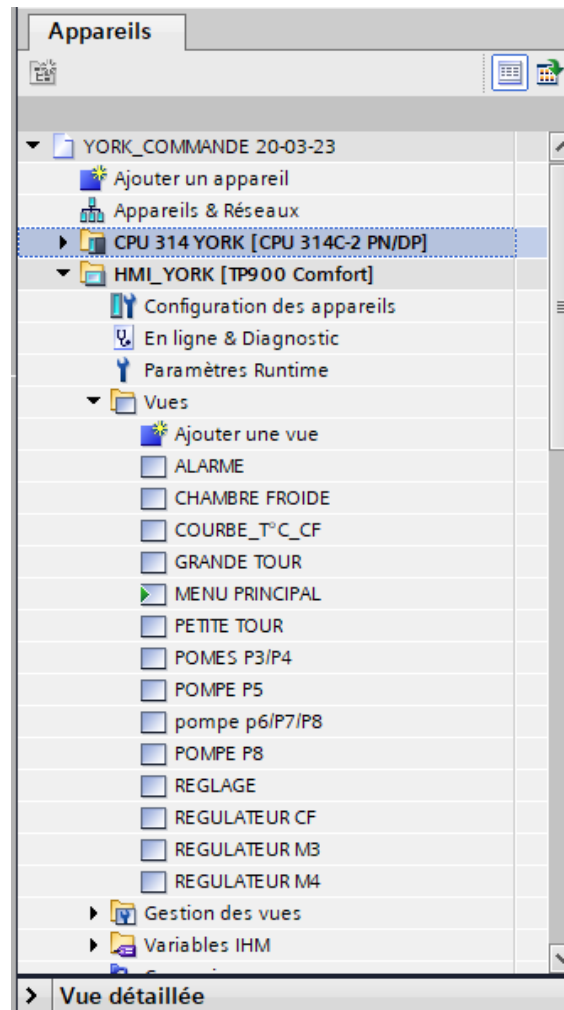


Figure III-5 Création d'une vue.

- **La vue principale**

C'est le menu principal de notre HMI qui donne accès à tous les éléments du bâtiment YORK et ainsi en cliquant sur le bouton « Aller à », elle permet également d'avoir accès à d'autres vues en cliquant sur les boutons « ALARME », « REGLAGE ».

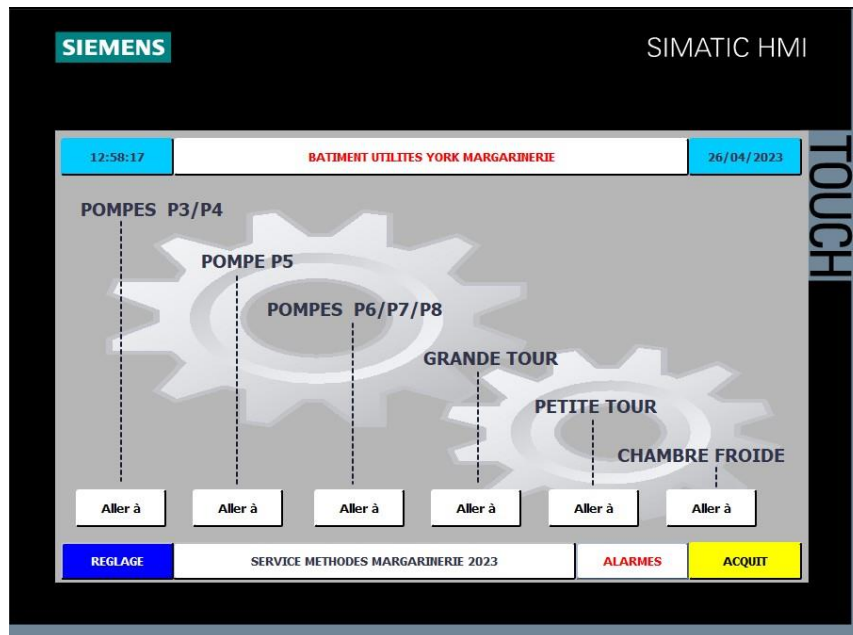


Figure III-6 La vue principale.

- **Vue pompes P 3/P4 :**

Elle permet de commander et de visualiser l'état de la pompe P3 et P4 en temps réel ainsi d'afficher le nombre d'heure de fonctionnement de chaque pompe...

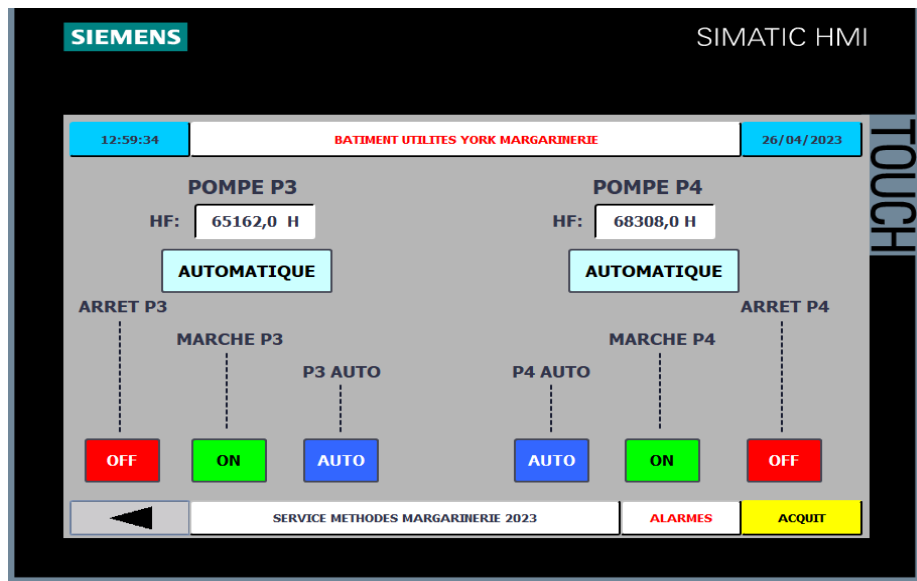


Figure III-7 La vue pompe P3/P4.

- **Vue pompe P5 :**

Elle offre la possibilité de contrôler la pompe et de voir son état en temps réel ainsi de montrer la durée d'utilisation de la pompe en heure.

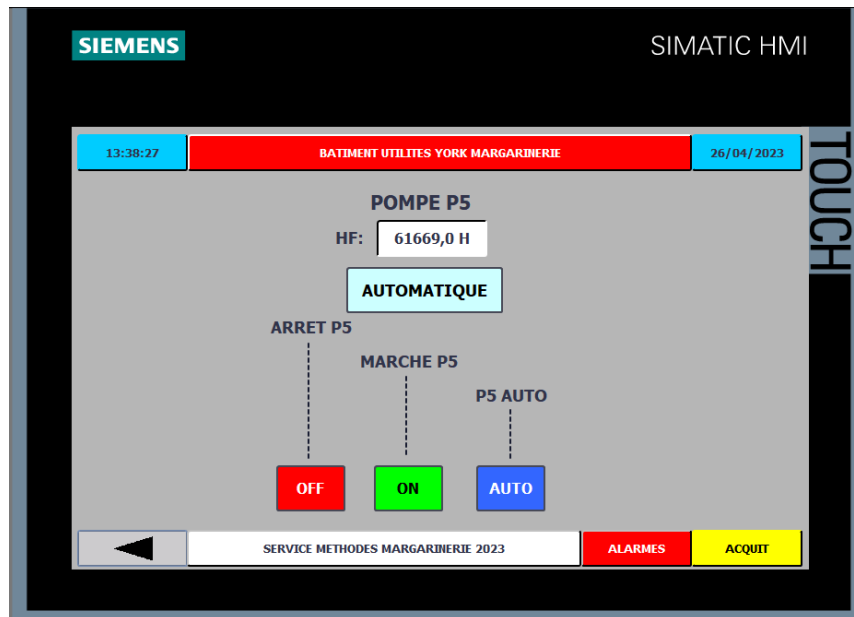


Figure III-8 La vue la pompe P5.

- **Vue pompe P6 /P7/P8 :**

Cette vue a aussi le même principe et fonctionnement que les vues précédentes.

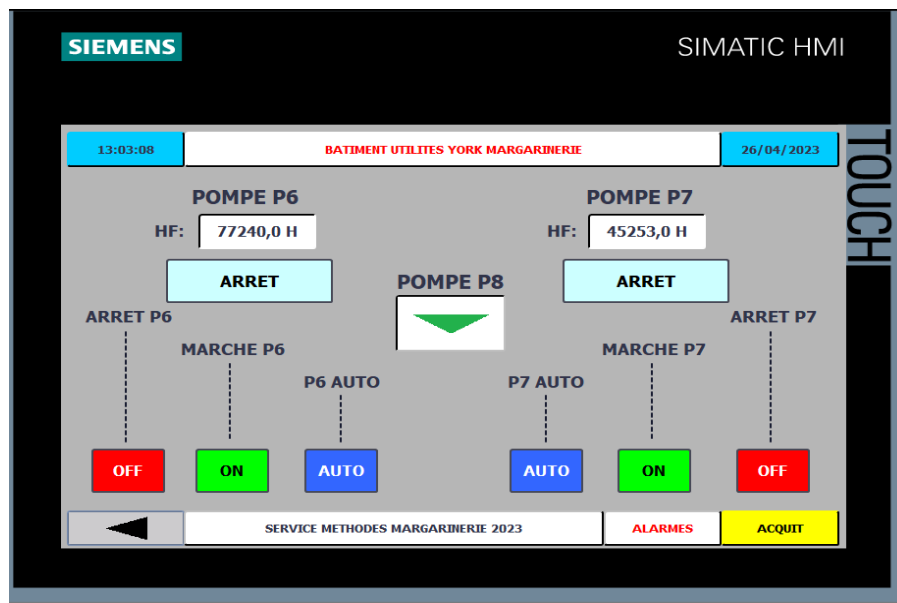


Figure III-9 La vue de la pompe P6/P7.

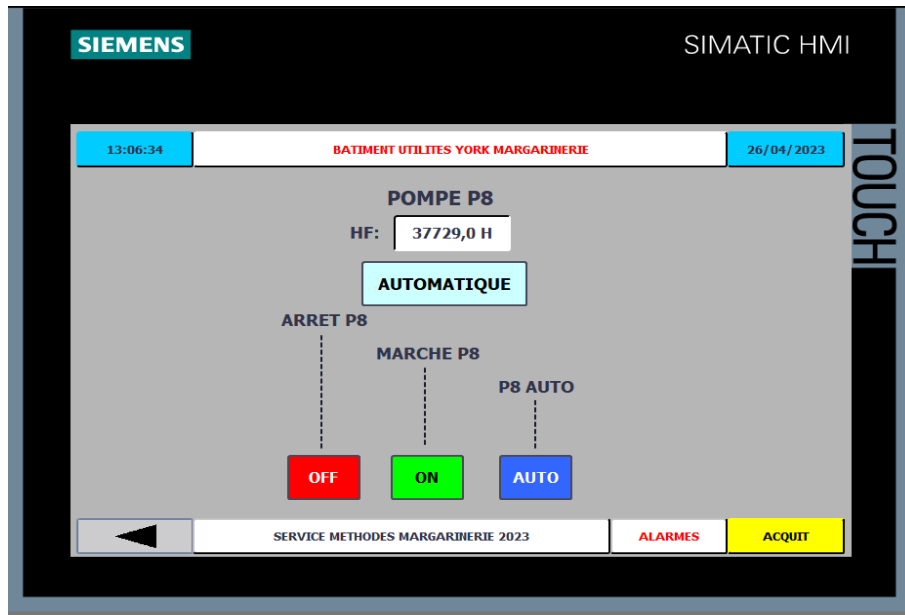


Figure III-10 Vue pompe P8.

- **Vue GRANDE TOURS (condenseur M3)**

À partir de cette vue, on peut commander l'état de marche du condenseur ainsi de contrôler sa vitesse.

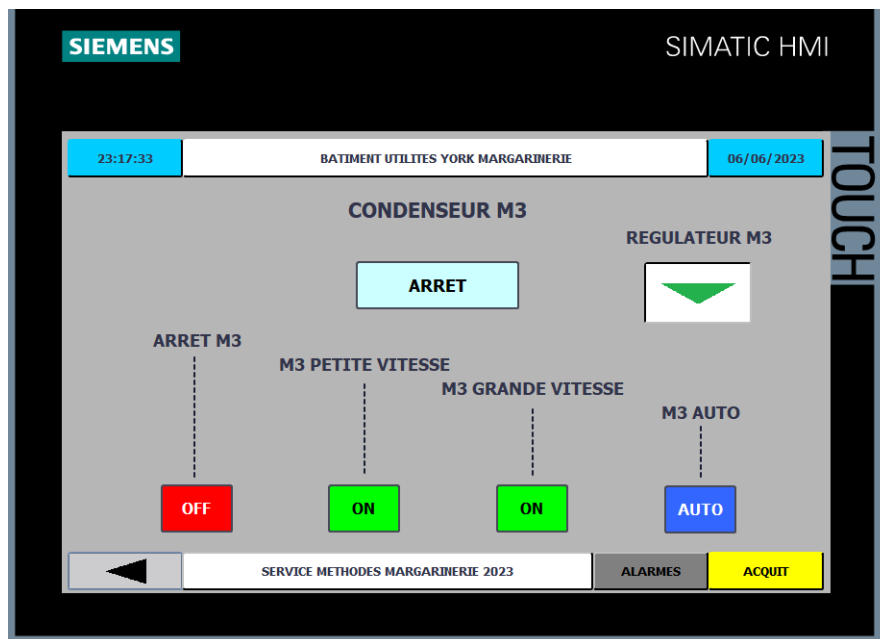


Figure III-11 Vue Grande tour.

M3 qui a pour but la En cliquant sur le bouton « REGULATEUR M3 » qui nous emmène à la vue REGULATEUR régulation du condenseur, on a comme sortie la « VALEUR PROCESS » donner par l'automate, et la « VALEUR CONSIGNE » ainsi la « VALEUR ZONNE NEUTRE » gérer par l'opérateur.

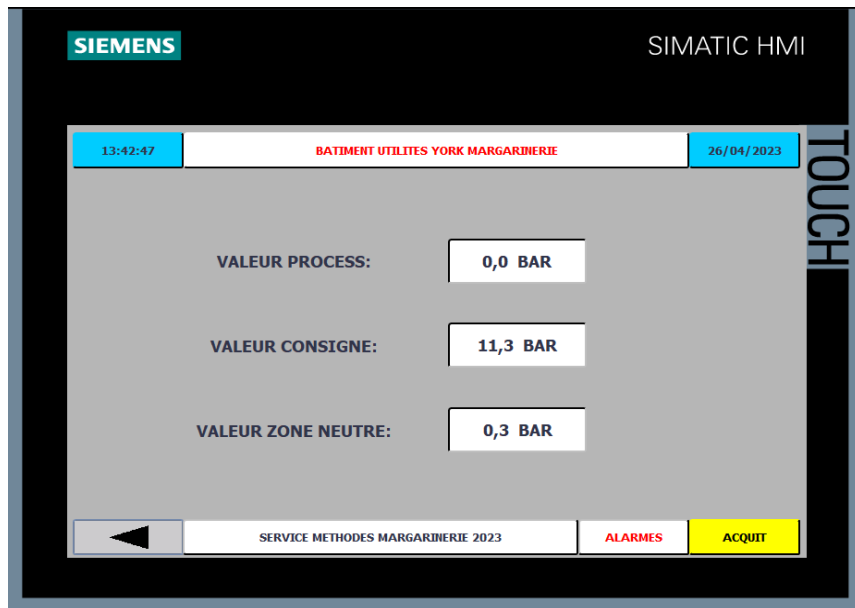


Figure III-12 Vue régulateur M3.

- VUE PETITE TOUR (condenseur M4)

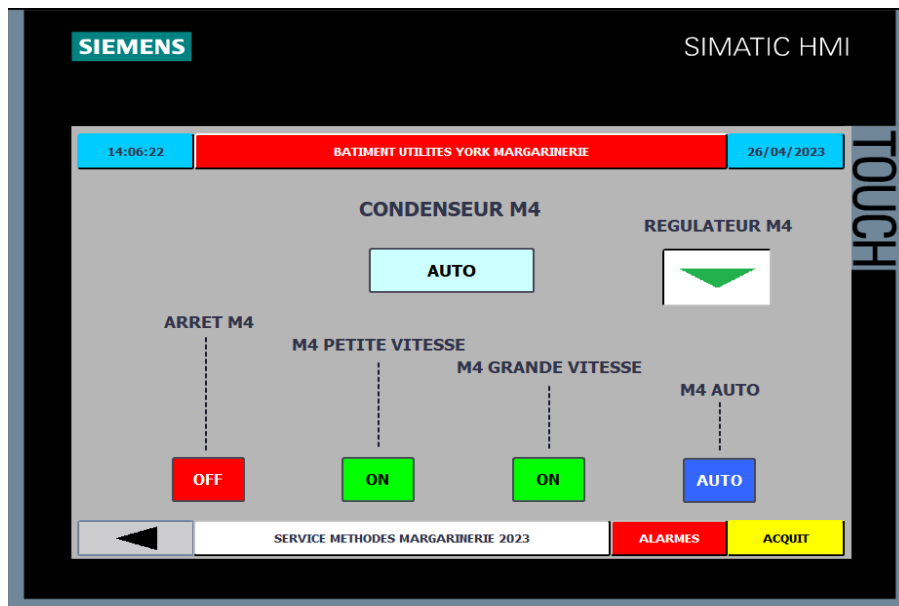


Figure III-13 La vue de la petite Tour.

- Vue régulateur M4

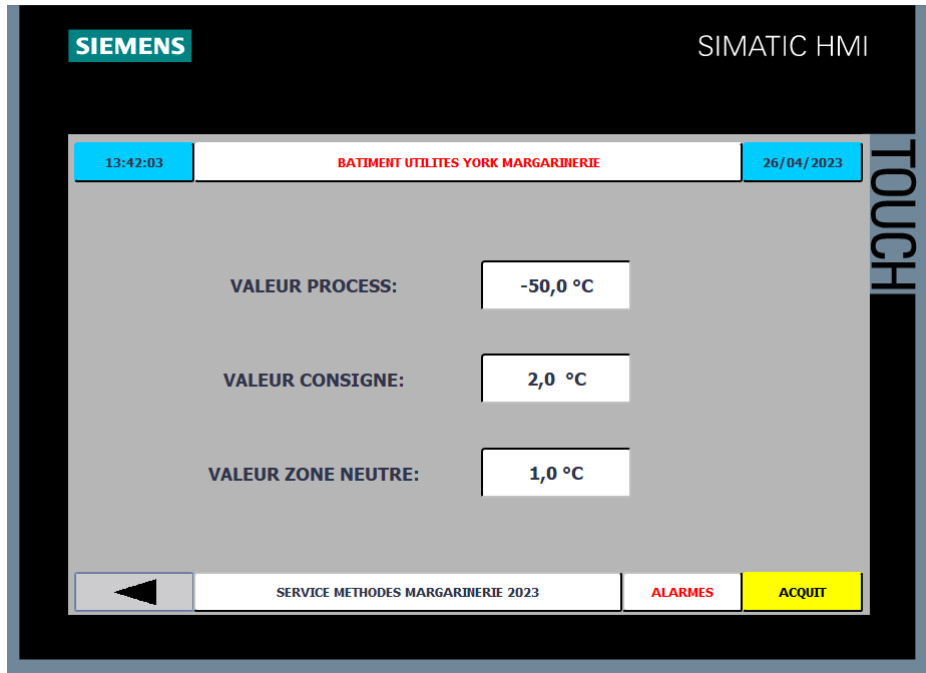


Figure III-14 Vue régulateur M4.

- **VUE CHAMBRE FROIDE**

Elle nous affiche les trois boutons qui gèrent son fonctionnement, et un afficheur de température actuelle de la chambre froide.

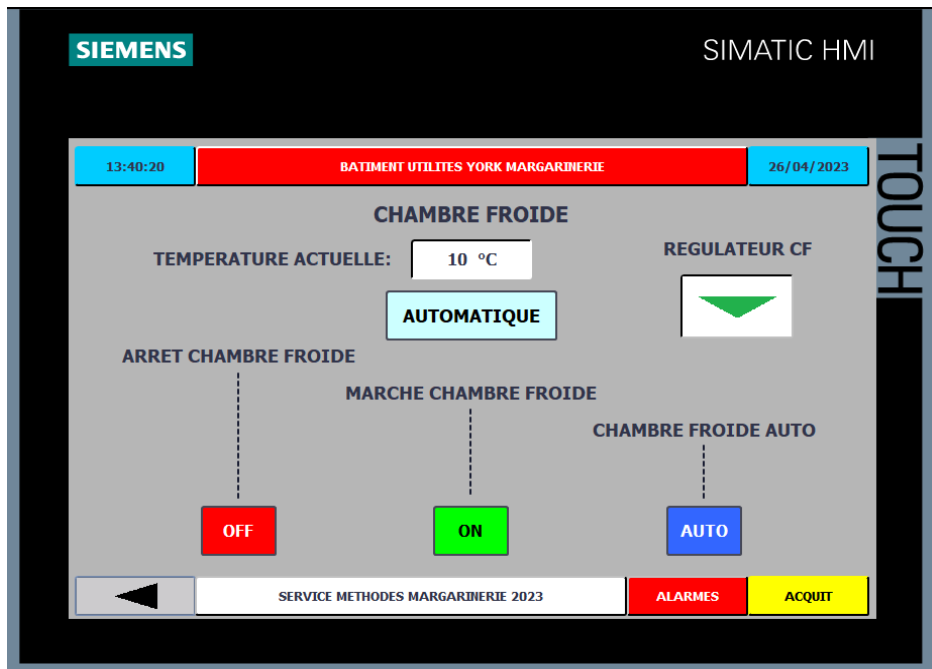


Figure III-15 Vue chambre froide.

Le bouton « REGULATEUR CF » nous donne accès à la vue ‘REGULATEUR CF’ qui affiche la température actuelle de la chambre froide, la température consigne, valeur zone neutre et la valeur température alarme qui sont gérées par l’opérateur.

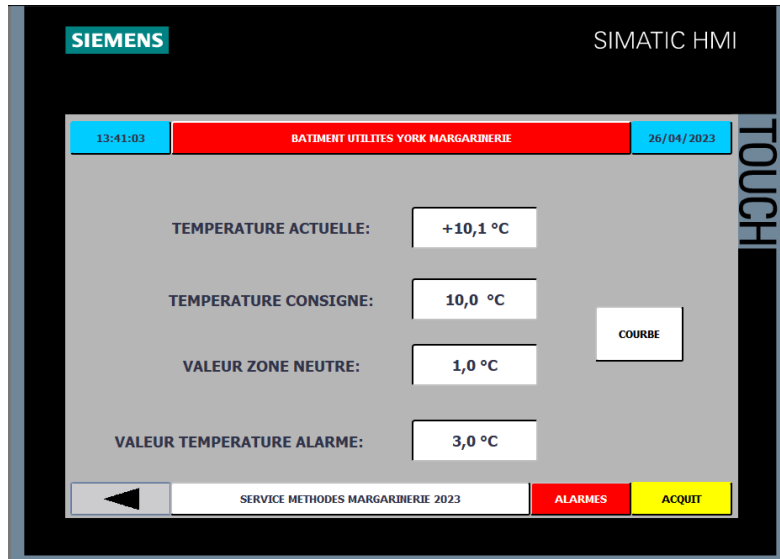


Figure III-16 Vue régulateur chambre froide.

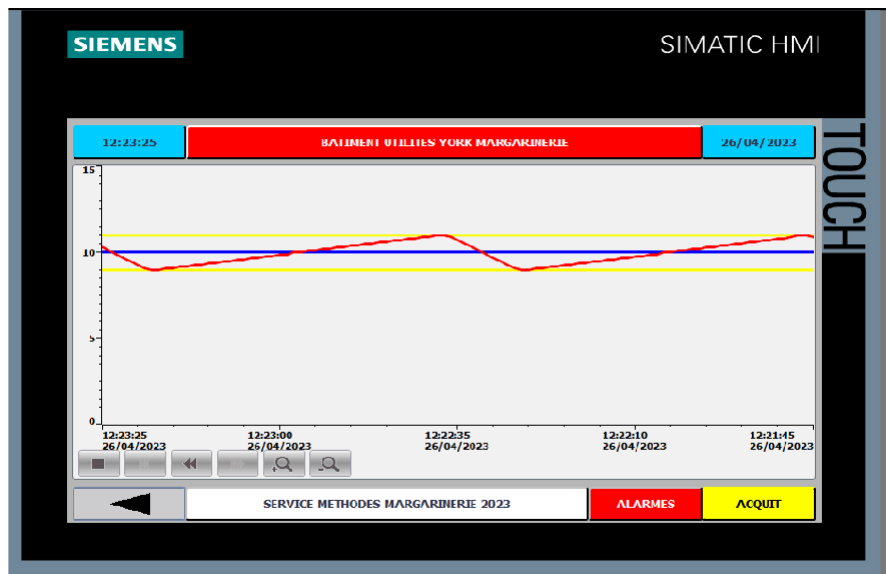


Figure III-17 Courbe régulation de la chambre froide.

- **VUE ALARMES**

Si un défaut survient, l’opérateur a la possibilité de consulter la vue alarme pour identifier les problèmes.

ID	Nom	Texte d'alarme	Classe d'alar...	Variable de d...	Bit de ...	Adresse de dé...	Variable d'ac...	Bit d'a...	Adresse d'acq...	Jour
1	Alarme_1	ARRET D'URGENCE ACTIONNER	Errors	ALARME1 ---	0	%M71.0	<aucune vari...	0		
2	Alarme_2	MANQUE CONDENSATION	Errors	ALARME1 ---	1	%M71.1	<aucune vari...	0		
3	Alarme_3	EAU POMPE P3 PROTECTION MOTEUR	Errors	ALARME1 ---	2	%M71.2	<aucune vari...	0		
4	Alarme_4	CONDENSEUR M3 PROTECTION MOTE	Errors	ALARME1 ---	3	%M71.3	<aucune vari...	0		
5	Alarme_5	MANQUE D'EAU	Errors	ALARME1 ---	4	%M71.4	<aucune vari...	0		
6	Alarme_6	EAU POMPE P4 PROTECTION MOTEUR	Errors	ALARME1 ---	5	%M71.5	<aucune vari...	0		
7	Alarme_7	CYCLE D'EAU M4 PROTECTION MOTEU	Errors	ALARME1 ---	6	%M71.6	<aucune vari...	0		
8	Alarme_8	NIVEAU COLLECTEUR MAX	Errors	ALARME1 ---	7	%M71.7	<aucune vari...	0		
9	Alarme_9	DEFAUT COMPRESSEUR_1	Errors	ALARME1 ---	8	%M70.0	<aucune vari...	0		
10	Alarme_10	HUILE POMPE P1 PROTECTION MOTEU	Errors	ALARME1 ---	9	%M70.1	<aucune vari...	0		
11	Alarme_11	DEFAUT COMPRESSEUR_2	Errors	ALARME1 ---	10	%M70.2	<aucune vari...	0		
12	Alarme_12	HUILE POMPE P2 PROTECTION MOTEU	Errors	ALARME1 ---	11	%M70.3	<aucune vari...	0		
13	Alarme_13	FROID EAU POMPE P5 PROTECTION M	Errors	ALARME1 ---	12	%M70.4	<aucune vari...	0		
14	Alarme_14	SALEE POMPE P6 PROTECTION MOTEU	Errors	ALARME1 ---	13	%M70.5	<aucune vari...	0		
15	Alarme_15	SAIFF POMPE P7 PROTECTION MOTEU	Errors	ALARME1 ---	14	%M70.6	<aucune vari...	0		
16	Alarme_16	SALEE POMPE P8 PROTECTION MOTEU	Errors	ALARME1 ---	15	%M70.7	<aucune vari...	0		
17	Alarme_17	TEMPERATURE ALARME CHAMBRE FRO	Errors	ALARME17 ---	0	%M73.0	<aucune vari...	0		
18	Alarme_18	VENTILATEUR PROTECTION MOTEUR CI	Errors	ALARME17 ---	1	%M73.1	<aucune vari...	0		
19	Alarme_19	TEMPERATURE ALARME / TEMPERATUR	Errors	ALARME17 ---	2	%M73.2	<aucune vari...	0		
20	Alarme_20	VENTILATEUR PROTECTION DEMOTEUR	Errors	ALARME17 ---	3	%M73.3	<aucune vari...	0		
21	Alarme_21	DEFAUT SYSTEME EAU GLYCOLEE N.1	Errors	ALARME17 ---	4	%M73.4	<aucune vari...	0		
22	Alarme_22	DEFAUT SYSTEME EAU GLYCOLEE N.2	Errors	ALARME17 ---	5	%M73.5	<aucune vari...	0		
23	Alarme_23	DISPOSITIF D'ALARME SALLE DES MA	Errors	ALARME17 ---	6	%M73.6	<aucune vari...	0		

Figure III-18 Table des alarmes.

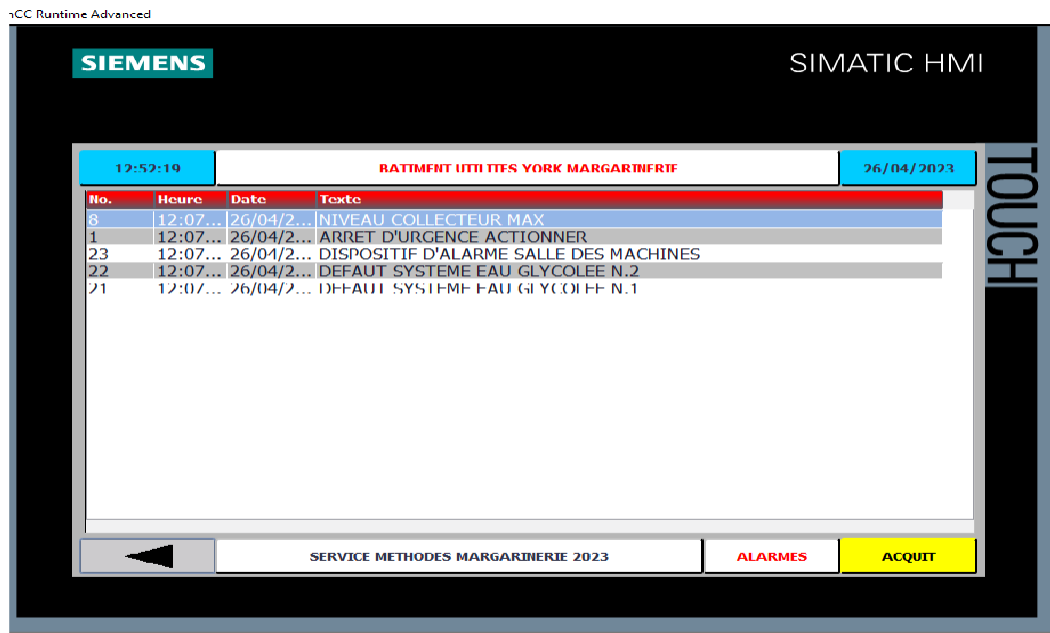


Figure III-19 Vue alarme.

- **Vue réglage**

Cette vue regroupe l'ensemble des paramètres du pupitre.

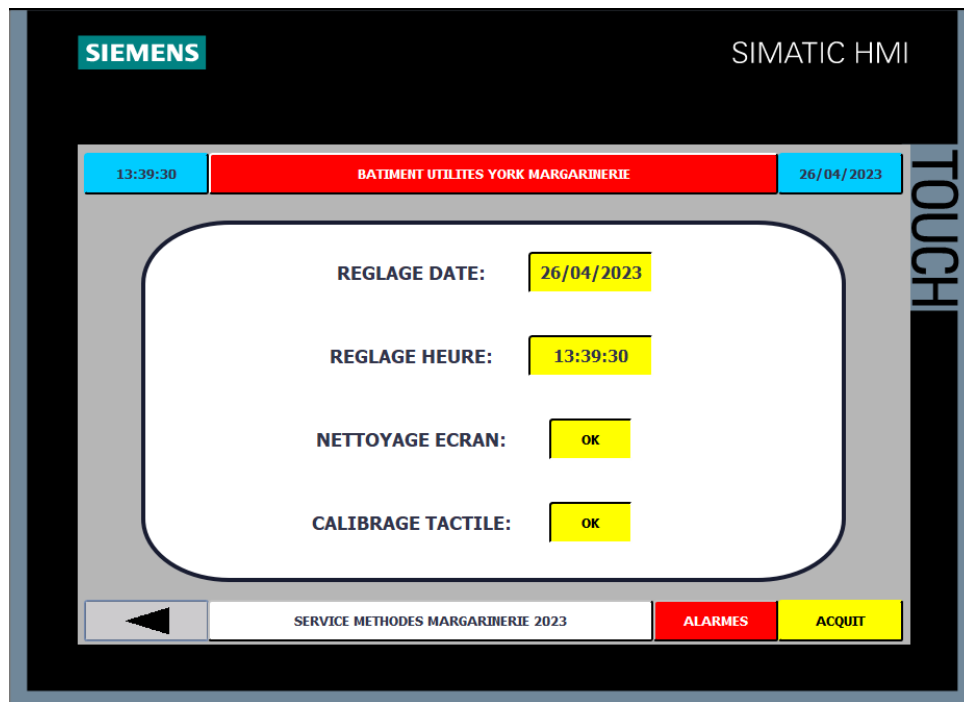


Figure III-20 Vue réglage.

- Sécurité

Pour garantir une sécurité maximale lors de la configuration de cératines vues (VUE REGULATEURE CHAMBRE FROIDE, VUE REGULATEUR M4 et VUE REGULATEUR M3), nous avons choisi d'utiliser des mots de passe qui seront saisi par les opérateurs responsable de cette tâche, Comme le présente la figure (III-21).



Figure III-21 Vue sécurité.

III.6 Conclusion :

Dans ce chapitre nous avons présenté la procédure à suivre pour créer un HMI, en étudiant l'élaboration de la supervision du système, nous avons eu l'opportunité de mettre en pratique nos connaissances et d'acquies de nouvelles compétences en programmation et en supervision. Cette expérience nous a également permis de découvrir de près le monde de l'industrie

Conclusion

Au cours de cette période de travail réalisée au sein de l'unité margarinerie, nous avons eu l'opportunité d'approfondir nos connaissances acquises lors de notre formation et de les mettre en pratique à travers une étude de simulation d'un problème industriel réel, grâce aux informations fournies par l'entreprise CIVITAL. Cette expérience nous a permis d'acquérir une expérience précieuse dans le domaine industriel.

Après avoir présenté de manière générale le processus du bâtiment YORK, ainsi que son principe de fonctionnement et ses composants, nous avons procédé à la programmation de la commande de notre processus à l'aide du logiciel Step7 pour les automates Siemens. Afin de valider et d'assurer le bon fonctionnement du programme développé, nous avons effectué une simulation avec le simulateur S7-PLCSIM.

Nous avons également mis en place une supervision du processus du bâtiment YORK à l'aide du logiciel WinCC Flexible. Cette approche a facilité le contrôle, la conduite et la surveillance du système.

L'expérience acquise tout au long de ce travail nous a permis d'améliorer nos connaissances en automatisation industrielle et de nous familiariser avec les logiciels Step7 pour la programmation des automates S7-300, ainsi que WinCC Flexible pour la supervision.

Nous sommes convaincus que ce travail constitue une solution plus avancée pour la problématique abordée, et nous espérons qu'il servira de référence méthodologique pour l'automatisation de systèmes industriels et comme document d'apprentissage pour la programmation avec Step7.

Références

- [1] Mr. Bouriane Abdelhafid, Mr. Mameri Rafik « Étude du circuit d'alimentation électrique de secours de la raffinerie sucre de l'entreprise CEVITAL » Mémoire fin d'étude, université de BEJAIA 2018/2019
- [2] Khelifa Wissam « Gestion et supervision du parc matière première margarinerie Cevital » Mémoire fin d'étude, université de Bejaia 2021/2022.
- [3] ABDELOUAHED Dahmani. « Utilisation des éjecteurs pour améliorer les performances des systèmes de réfrigération ». Mémoire de maîtrise. Université De Sherbrooke (CANADA),2011.
- [4] https://encrypted-tbn0.gstatic.com/images?q=tbn:ANd9GcRqKPYYXsHgOVvsTBRTmx-t_AWq6H9YHnosRw&usqp=CAU / Consulté le 20/05/2023
- [5] TERBOUCHE Sadia « Automatisation et supervision d'un refroidisseur CEVITAL « Lalla Khedidja » ». Mémoire de Fin d'Etudes de MASTER ACADEMIQUE, UMMTO, Tizi Ouzou,2020
- [6] Melle KERCHOUCHE Lamia/ Melle NAIT ALI Sarah « Régulation analogique P, PI et PID de la vitesse d'un moteur à courant continu d'un banc didactique 33-033 ». Mémoire de master en électronique industrielle, département d'électronique, UMMTO, Tizi Ouzou, 2019.
- [7] Daoudi Abdelghani « Etude d'un système de la transformation de la matière première de l'usine de la cimenterie SPA BISKRIA » Mémoire fin d'étude, université de Biskra 2018/2019.
- [8] « Système automatisées, bus de terrain, API SIEMENS » ELWE, systèmes didactiques Pour l'enseignement et la formation en science et technique Industriel.
- [9] Mr FAHEM NASSIM Mr HAMMAR YAZID « Etude de l'automatisation par automate programmable S7-300 de la machine à garnir les encoches De l'ENEL », D'INGENIEUR D'ETAT EN ELECTROTECHNIQUE, TIZI OUAZOU, 2008
- [10] Site officiel SIMENS
<https://mall.industry.siemens.com/mall/fr/fr/Catalog/Products/10088673>
Consulté le :20/05/2023

- [11] MR CHABBI Abderrahmen et MR TOUKHTOUKH AISSA « Migration S5 vers S7 et amélioration de commande de système de chargement de centre CSD », TIZI OUAZOU ,2016
- [12] Panneau de confort SIMATIC Siemens **TP1200 Comfort** - 6AV2124-0MC01-0AX0 : <https://support.industry.siemens.com/cs/products/6AV2124-0MC01-0AX0/simatic-hmi-tp1200-comfort?pid=266052&ntp=&mlfb=6AV2124-0MC01-0AX0&lc=fr-BE>
- [13] Guide d'utilisateur. « Refroidisseur WKL 3580 – 4 HT, AWA ENERSAVE 4440 ZC HT ». 19/04/2005.

Annexe

FC[40] Lecteur d'Etat :

Réseaux 1 :

```

A      "M      90.0"          // PANNE COLLECTIVE
AN     "M      71.7"          // MAXIMUM SÉPARATEUR
=      "A      9.1"          // RELAIS PANNE COLLECTIVE
AN     "A      9.1"
A      "M      0.5"          // CLIGNOTANT
O      "M     114.2"          // TEST DE LAMPE
=      "A      9.0"          // INDICATEUR D'ALARME

A (
A      #BETRL
AN     #STSP
O
A      #BETRLS
AN     #STSP
)
O      "M     114.2"          // TEST DE LAMPE
=      #LAMP_BE

A (
A      #BETRL
O
A      #BETRLS
O
A      #STSP
)
O      "M     114.2"          // TEST DE LAMPE
=      #LAMP_ST

```

FC[30] Pompes :

Réseaux 1 : POMPE D'EAU FROIDE P5 POUR LE CRISTALISATEURS.

```

A (
A %DB60.DBX4.1 // AUTOMATIQUE
A "E 4.0" // DEMANDE EXTERNE
O
A %DB60.DBX4.0 // MANUEL
)
AN "ARRÊT D'URGENCE" // ARRÊT D'URGENCE
AN "M 70.4" // PANNE DE POMPE
= "A 124.2" // POMPE 5
CALL "FC 40 LECTEURS D'ÉTAT"
      STOE      := "E      124.7" // PANNE
      BETRL     := "A      124.2" // FONCTIONNEMENT LENT
      BETRLS    := "A      124.2" // FONCTIONNEMENT RAPIDE
      LAMP_BE   := "Tag_17"      // LED DE FONCTIONNEMENT
      LAMP_ST   := "Tag_18"      // LED DE PANNE
      STSP      := "M      70.4" // STOCKAGE PANNE P3

```

Réseaux 2 : POMPE À SOLE P6 À FONCTIONNEMENT CONTINU POUR ÉVAPORATEUR DANS LA SALLE DES MACHINES.

```

A (
A %DB60.DBX6.1 // AUTOMATIQUE
A "M 30.6" // Autorisation via salles, P8, ou réservoir d'eau à température

```

```

O
A %DB60.DBX6.0 // MANUEL
)
AN "ARRÊT D'URGENCE" // ARRÊT D'URGENCE
AN "M 70.5" // PANNE DE POMPE
= "A 124.3" // POMPE 6
CALL "FC 40 LECTEURS D'ÉTAT"
  STOE      := "E      125.0" // PANNE
  BETRLL    := "A      124.3" // FONCTIONNEMENT LENT
  BETRLS    := "A      124.3" // FONCTIONNEMENT RAPIDE
  LAMP_BE   := "Tag_19"      // LED DE FONCTIONNEMENT
  LAMP_ST   := "Tag_20"      // LED DE PANNE
  STSP      := "M      70.5" // STÖRSPEICHER*

```

Réseaux 3 : POMPE À SOLE P7 POUR SALLE DE RÉGULATION DE TEMPÉRATURE ET SALLE DE RÉFRIGÉRATION.

```

A(
A %DB60.DBX8.1 // AUTOMATIQUE
A(
O "A 125.2" // ÉLECTROVANNE SALLE 1
) // ÉLECTROVANNE SALLE 2
O
A %DB60.DBX8.0
) // MANUEL
AN "ARRÊT D'URGENCE"
AN "M 70.6" // ARRÊT D'URGENCE
= "A 124.4" // PANNE DE POMPE
CALL "FC 40 LECTEURS D'ÉTAT"// POMPE 7
STOE := "E 125.1"
BETRLL := "A 124.4" // PANNE
BETRLS := "A 124.4" // FONCTIONNEMENT LENT
LAMP_BE := "Tag_21" // FONCTIONNEMENT RAPIDE
LAMP_ST := "Tag_22" // LED DE FONCTIONNEMENT
STSP := "M 70.6" // LED DE PANNE

```

Réseaux 4 : POMPE DE SOLE P8 POUR REFROIDISSEMENT DU PRODUIT SCHRÖDER

```

A(
A %DB60.DBX10.1 //AUTOMATIQUE
A "E 4.1" //DEMANDE EXTERNE
O
A %DB60.DBX10.0 //MANUEL
)
AN "ARRÊT D'URGENCE" //ARRÊT D'URGENCE
AN "M 70.7" //DÉFAUT DE LA POMPE
= "A 124.5" //POMPE 8
APPEL "FC 40 LECTEURS D'ÉTAT"
  STOE      := "E      125.2" //DÉFAUT
  BETRLL    := "A      124.5" //FONCTIONNEMENT LENT
  BETRLS    := "A      124.5" //FONCTIONNEMENT RAPIDE
  LAMP_BE   := "Tag_23"      //LED DE FONCTIONNEMENT
  LAMP_ST   := "Tag_24"      //LED DE DÉFAUT
  STSP      := "M      70.7" //MÉ MORISATION DES DÉFAUTS

```

Réseaux 5 : Système d'évaporateur 1

```

AN "E 124.2" //STÖRUNGSSPEICHER DES VERDAMPFERSYSTEMS 1
= %L0.0
BLD 103
A "M 30.5" //INDICATEUR DE LUBRIFICATION
= %L0.1
  BLD 103
  A "M 30.5" //INDICATEUR DE LUBRIFICATION
= %L0.2

```

```
BLD 103
CALL "FC 40 LECTEURS D'ÉTAT"
  STOЕ :=%L0.0
  BETRLL :=%L0.1
  BETRLS :=%L0.2
  LAMP_BE :="M 30.5" //INDICATEUR DE LUBRIFICATION
  LAMP_ST :="M 30.5" //INDICATEUR DE LUBRIFICATION
  STSP :="M 73.4" //STÖRSPEICHER (MÉMOIRE DE DYSFONCTIONNEMENT)
NOP 0
```

Réseaux 6 : système d'évaporateurs 2.

```
AN "E 1.0" //ERREUR GLOBALE DU SYSTÈME D'ÉVAPORATEUR 2
= %L0.0
BLD 103
A "M 30.5" //INDICATEUR DE LUBRIFICATION
= %L0.1
BLD 103
A "M 30.5" //INDICATEUR DE LUBRIFICATION
= %L0.2
BLD 103
CALL "FC 40 LECTEURS D'ÉTAT"
STOЕ :=%L0.0
BETRLL :=%L0.1
BETRLS :=%L0.2
LAMP_BE :="M 30.5" //INDICATEUR DE LUBRIFICATION
LAMP_ST :="M 30.5" //INDICATEUR DE LUBRIFICATION
STSP :="M 73.5" //MÉMOIRE D'ERREUR
NOP 0
```